

TYMOOV radio

xRP / DxRP / xRE

- FR** Gamme de moteurs tubulaires radio
- EN** Wireless Tubular Motor range
- DE** Produktreihe Rohrmotor Funktechnologie



Recommandations

MISE EN GARDE : Instructions importantes de sécurité

Une installation incorrecte peut conduire à des blessures graves. Suivez toutes les instructions et conservez cette notice d'installation.

- Les motorisations TYMOOV xRP/DxRP ou xRE sont destinées et conçues exclusivement pour la mise en fonctionnement de volets roulants à usage domestique. Pour toute autre utilisation, vous devez faire appel à notre service technique.
- Le diamètre minimal du tube d'enroulement est de 47 mm intérieur, mais le tube doit être choisi en fonction du poids et de la longueur du tablier. Consultez les abaques des fabricants de tubes.
- Ne pas faire fonctionner le volet roulant si des personnes ou des objets se trouvent dans la zone de mouvement.
- Les pièces en mouvement du moteur, installées à une hauteur inférieure à 2,5 mètres, doivent être protégées.
- Avant d'installer la motorisation, enlevez toutes les cordes inutiles et mettez hors service tout équipement qui n'est pas nécessaire au fonctionnement du moteur.
- **ATTENTION** : Ne pas faire fonctionner ou couper l'alimentation des volets lorsque des travaux d'entretien ou de nettoyage sur l'installation ou à proximité immédiate sont effectués (exemple : nettoyage de vitres).
- Surveillez le volet lorsqu'il est en mouvement et éloignez les personnes jusqu'à ce qu'il soit complètement fermé.
- Ne pas laisser les enfants jouer avec les dispositifs de commande fixes. Mettre les dispositifs de télécommande hors de portée des enfants.
- L'organe de manœuvre d'un interrupteur sans verrouillage doit être en vue directe de la partie entraînée, mais éloigné des parties mobiles. Il doit être installé à une hauteur minimale de 1,5 m.
- Les dispositifs de commandes fixes doivent être installés visiblement.
- Vérifier fréquemment l'installation pour déceler tout mauvais équilibrage ou tous signes d'usure ou de détérioration des câbles et des ressorts.
- Ne pas utiliser l'appareil si une réparation ou un réglage est nécessaire

Éléments préliminaires

- Les moteurs TYMOOV xRP/DxRP ou xRE sont des moteurs avec récepteurs radio 868 MHz - X3D. Ils sont compatibles avec la gamme des automatismes et des alarmes DELTA DORE X3D.
- Il convient d'utiliser des lames de volets roulants suffisamment rigides.
- Lorsque le volet roulant est fermé, le tablier ne doit pas dépasser les coulisses de plus d'une lame 1/2 maximum.
- Les attaches tablier ou verrous automatiques utilisés sur le volet doivent respecter les préconisations d'utilisation de leur fabricants
Les couples maxi rotor bloqué pour les moteurs TYMOOV xRP/DxRP ou xRE sont : 10 Nm : 15Nm / 20 Nm: 27 Nm / 30 Nm : 40 Nm
Les modèles ne supportant pas ces couples ne peuvent être montés.
Il est impératif d'ajuster le nombre de verrous en fonction du modèle et du nombre de maillons.
- Dans le cas d'une utilisation avec des butées hautes, utilisez de préférence des systèmes intégrés aux coulisses.
- Attention à la rigidité du coffre avec les systèmes de butée sur les lames de volet.
- Les moteurs TYMOOV xRP/DxRP ou xRE vérifient toutes les 100 manœuvres les butées physiques ainsi, le moteur compense automatiquement les variations de tabliers.
- La garantie de bon fonctionnement du moteur est assurée si le moteur est installé et utilisé selon les préconisations suivantes.
Il faut que les éléments périphériques tels que tube d'enroulement, supports, visserie etc.. soient bien choisis et assemblés selon toutes les règles de l'art. En outre, l'environnement d'utilisation du moteur et la puissance demandée sont des éléments qu'il faut bien évaluer et choisir.
- Niveau de pression sonore pondéré A : $L_pA \leq 70 \text{ dB(A)}$.

Recommandations

- Les câbles traversant une paroi métallique doivent être protégés et isolés par un manchon ou un fourreau.
Le câble du TYMOOV xRP/DxRP ou xRE est démontable.
- Si le câble d'alimentation est endommagé, il doit être remplacé par le fabricant, ou service après vente ou des personnes de qualifications similaire afin d'éviter un danger.
- Le choix du moteur doit être fait en fonction des exigences du produit porteur. Reportez vous à nos abaques pour le choix du moteur en fonction des volets. Une plaque signalétique sur le moteur indique le couple nominal et la durée de fonctionnement.
- Les moteurs tubulaires TYMOOV xRP/DxRP ou xRE sont conçus pour fonctionner par usage intermittent (4 minutes de fonctionnement continu). Ils disposent d'une protection électronique qui empêche une surchauffe. En cas de coupure thermique, le moteur fonctionnera à nouveau après une temporisation d'environ 30 secondes. Pour fonctionner une nouvelle fois pendant 4 minutes, il faudra que le moteur soit revenu à la température ambiante.
- En cas de tentative de soulèvement du volet (exemple : test de l'anti-intrusion), le moteur redescendra le tablier. Attention, cela peut pincer les doigts.



DELTA DORE
35270 - BONNEMAIN - France
deltadore@deltadore.com

En raison de l'évolution des normes et du matériel, les caractéristiques indiquées par le texte et les images de ce document ne nous engagent qu'après confirmation par nos services.

DELTA DORE déclare par la présente que la motorisation couverte par ces instructions est conforme aux exigences essentielles de la Directive Machine 2006/42/EC et de la directive européenne RED 2014/53/UE
La déclaration UE de cet équipement est disponible, sur demande,
à l'adresse suivante :

Service « info techniques »
DELTA DORE – 35270 Bonnemain (France)
e-mail : info.techniques@deltadore.com

Caractéristiques techniques

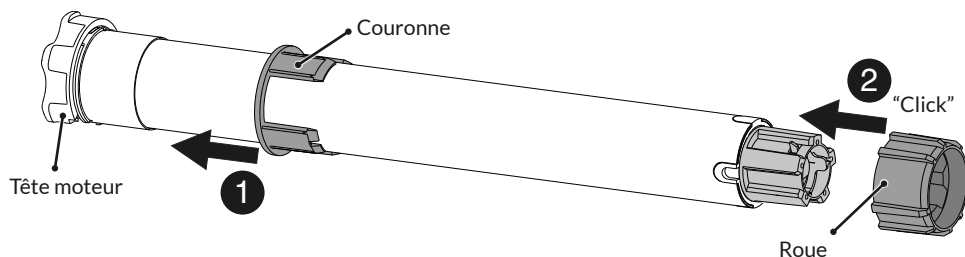
- Alimentation : 230V - 50 Hz +/- 10%
- Isolement classe II 
- Temps de fonctionnement : 4 minutes
- Puissances électriques :
TYMOOV 10RP / RE / D10RP : 60 W
TYMOOV 20RP / RE / D20RP : 90 W
- Fréquence radio X3D : 868,7 MHz à 869,2 MHz
- Puissance radio maximale < 10 mW, récepteur catégorie 2
- Portée radio de 100 à 300 mètres en champ libre, variable selon les équipements associés (portée pouvant être altérée en fonction des conditions d'installation et de l'environnement électromagnétique)
- Nombre d'émetteurs associés : 16 maximum
- Niveau de pression sonore pondéré A : $L_pA \leq 70 \text{ dB(A)}$.
- Indice de protection : IP 44
- Température de fonctionnement : -20°C -> + 60°C

1/ Pose du moteur	8
1.1 Montage de la couronne et de la roue	8
1.2 Montage dans le tube	8
1.3 Position de la tête moteur	9
1.4 Montage du moteur sur son support	9
2/ Raccordement	10
2.1 Câblage sans bouton poussoir, uniquement par émetteur	10
2.2 Câblage avec un bouton poussoir	10
3/ Première mise en service	11
3.1 Associer une première télécommande à un moteur	11
3.2 Réglage des butées	12
4/ Modifier les butées	16
5/ Associer un autre émetteur	16
6/ Associer un détecteur de fumée	17
7/ Commande groupée.....	17
8/ Effacer une ou plusieurs associations.....	18
8.1 Effacer l'association de la télécommande au moteur	18
8.2 Réinitialiser la télécommande.....	18
9/ Détection d'obstacle	19
10/ Reset usine	19
11/ Positions favorites	20
12/ Association avec une centrale d'alarme	21
12.1 Associer le mode anti-intrusion du moteur à la centrale d'alarme.	21
12.2 Définir le mode de fonctionnement du moteur	22
13/ Votre télécommande est perdue ou hors d'usage.....	23
14/ Aide	24

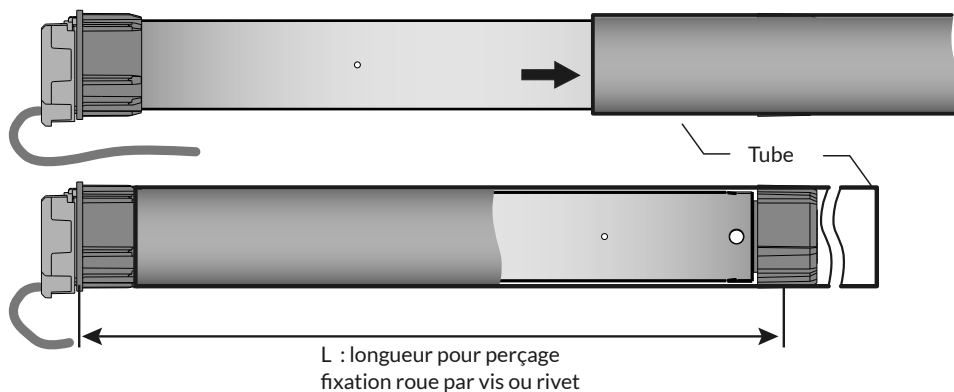
1/ Pose du moteur

- Ne jamais frapper sur la tête du moteur ou sur l'arbre de sortie pour introduire le moteur dans le tube. Ne jamais percer le tube avec le moteur installé.
- Pour la fixation du tablier, utiliser des vis avec une longueur ne dépassant pas 1mm à l'intérieur du tube.

1.1 Montage de la couronne et de la roue



1.2 Montage dans le tube

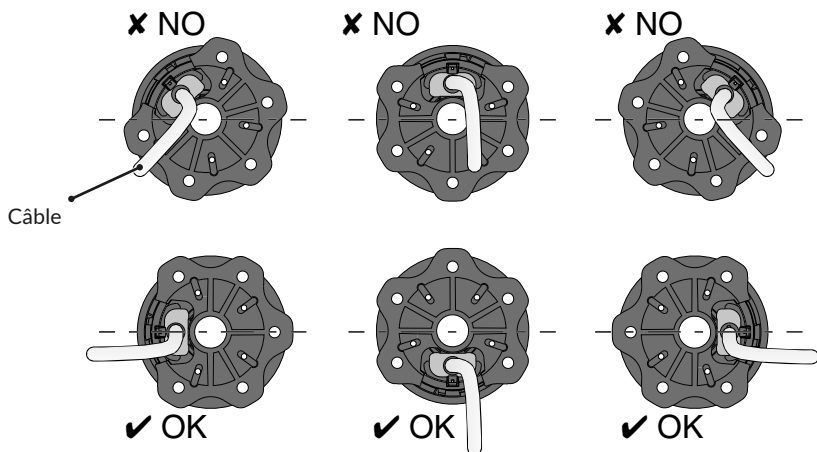


Pour les pièces mécanique et accessoires d'entraînement et de fixation, consultez notre catalogue.

Modèle	Longueur pour perçage (L)	Longueur totale
TYMOOV 10 Nm et 20 Nm	395 mm	422 mm

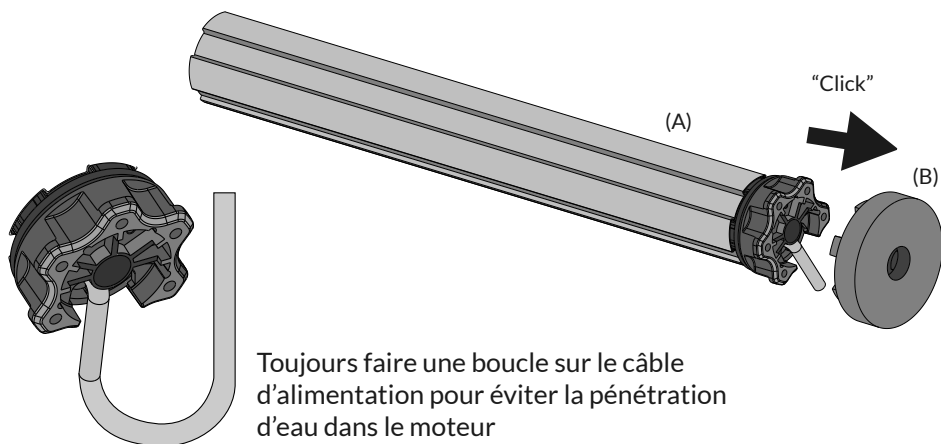
1.3 Position de la tête moteur

La tête moteur doit être positionnée sur le support de façon à ce que la sortie du câble se trouve dans la partie inférieure par rapport à l'horizontale.



1.4 Montage du moteur sur son support

Poussez l'ensemble tube/moteur (A) sur le support (B) jusqu'à son enclenchement (click).



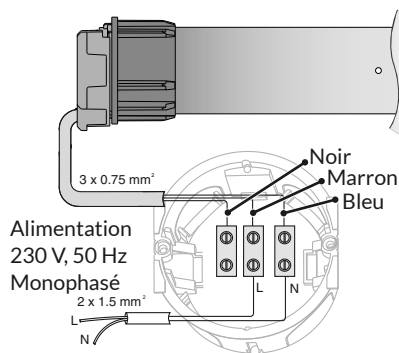
2/ Raccordement

Il faut que le câblage électrique soit réalisé selon les normes EN, IEC et instituts nationaux de l'adresse installation (ex : NF C15-100 pour la France).

Dans tous les cas, il faut garder la possibilité de couper le courant en utilisant un dispositif omnipolaire selon la prescription d'installation en vigueur. Si le moteur est livré avec un câble d'alimentation H05VVF. Ce câble ne peut pas être mis en extérieur, sauf s'il est mis dans un conduit résistant aux UV.

Pour une utilisation extérieure le moteur devra être équipé d'un câble caoutchouc RNF ou RRF avec au moins 2 % de carbone. Consultez le service commercial.

2.1 Câblage sans bouton poussoir, uniquement par émetteur



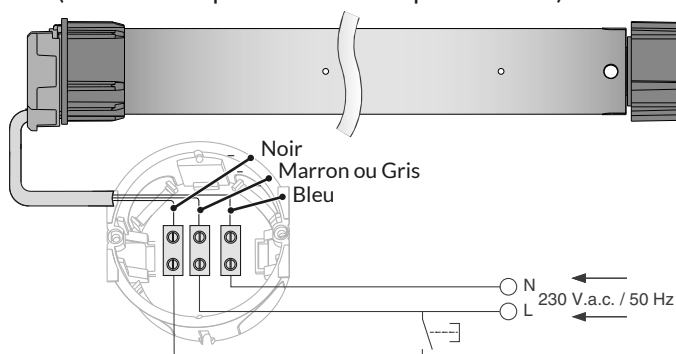
Bleu	Neutre
Marron	Phase
Noir	Non connecté
L	Phase
N	Neutre

Il est nécessaire d'isoler le fil noir (ex. : avec un domino).

2.2 Câblage avec un bouton poussoir

Il est possible de commander le moteur TYMOOV RP en mode filaire.

La commande se fait avec un bouton poussoir. Le moteur fonctionne en mode séquentiel (montée... stop... descente... stop... montée...).



3/ Première mise en service

FR

À la première mise sous tension, le moteur effectuera un bref aller/retour pour signaler qu'aucun émetteur n'est associé.

Les moteurs sont automatiquement en attente d'association.

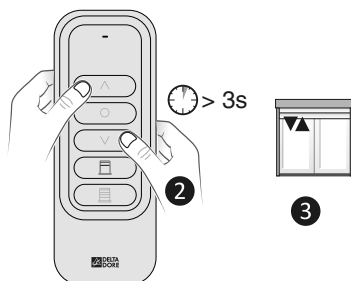
Vous disposez de 5 minutes après la mise sous tension pour associer le moteur à un organe de commande.

3.1 Associer une première télécommande à un moteur

3.1.1 Cas n°1 : un seul moteur est sous tension

❶ Le moteur est en attente d'association.

❷ Sur la télécommande, appuyez simultanément sur  et  pendant 3 secondes, jusqu'à ce que le voyant rouge s'allume. Relâchez.
Lorsque le moteur est détecté, le voyant s'allume vert brièvement.



❸ Après quelques secondes, le volet s'actionne 2 fois pour confirmer l'association.

La télécommande est associée et le moteur passe automatiquement en mode «Réglage des butées».

3.1.2 Cas n°2 : plusieurs moteurs sont sous tension

❶ Sur la télécommande, appuyez simultanément sur  et  pendant 3 secondes, jusqu'à ce que le voyant rouge s'allume. Relâchez.

La télécommande recherche les différents moteurs.

Son voyant clignote (flash) rouge, puis brièvement vert dès qu'un nouveau moteur est détecté.

❷ Dès que le voyant clignote lentement rouge, appuyez autant de fois que nécessaire sur  pour sélectionner le moteur à associer.

Le volet correspondant s'actionne brièvement 1 fois.

❸ Une fois le moteur trouvé, appuyez brièvement sur .

❹ Après quelques secondes, le volet s'actionne brièvement 2 fois pour confirmer l'association.

Pour sortir du mode d'association, appuyez 3 secondes sur .

Vous pouvez alors passer au mode «Réglage des butées».

3/ Première mise en service

3.2 Réglage des butées

En présence de butées physiques haute et basse, vous pouvez utiliser le mode Auto. Le moteur détecte alors automatiquement ses fins de course.

En l'absence de butée physique haute et/ou verrous automatiques, vous devrez déterminer les fins de course.

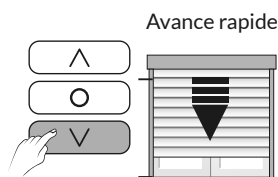
Grâce au mode pas à pas, vous pourrez stopper le volet avec précision à la position voulue.

La télécommande doit être associée à un seul moteur.

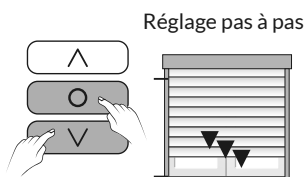
Vous avez plusieurs possibilités de configuration de butées :

- 2 butées automatiques,
- 1 butée manuelle et 1 butée automatique,
- 2 butées manuelles (non compatible avec la fonction anti-intrusion).

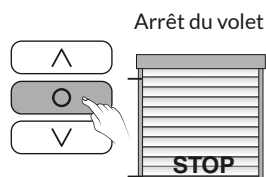
Principe



Pour une avance rapide, appuyez brièvement sur la touche , puis relâchez.



Pour une avance pas à pas, appuyez simultanément et brièvement sur les touches  et , puis relâchez.



Un appui bref sur la touche  permet de stopper sur la position choisie

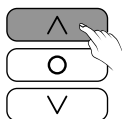
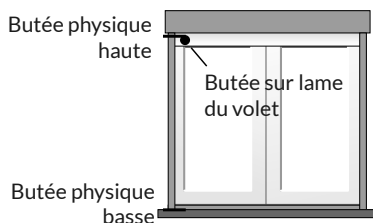
Il n'y a pas de priorité de sens pour l'apprentissage des butées.
La première butée peut-être la butée haute ou la butée basse.

3.2.1 Enregistrer 2 butées automatiques

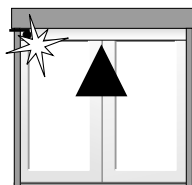
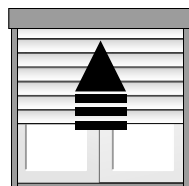
Il se peut que le volet s'actionne dans le sens inverse de la touche appuyée. Le moteur corrigera de lui-même le sens de rotation lorsque les butées seront réglées.

Vous pouvez aussi inverser le sens manuellement par un appui bref sur la touche B située sous la face avant de la télécommande pour que le voyant vert clignote. Puis, appuyez simultanément 3 secondes sur les touches montée/descente. Sortie automatique du mode, le sens de rotation est inversé.

① Butée haute automatique

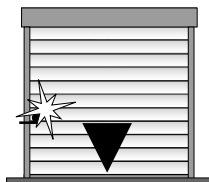
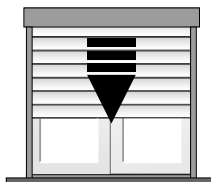
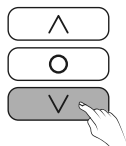


Appuyez brièvement sur la touche  pour amener le volet en butée haute.



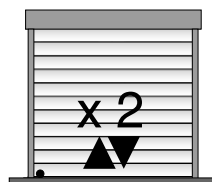
L'enregistrement de la butée est automatique.
Le moteur s'actionne brièvement.

② Butée basse automatique



Appuyez brièvement sur la touche  pour amener le volet en butée basse

L'enregistrement de la butée est automatique.



Le moteur s'actionne 2 fois

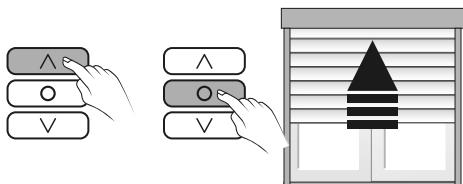
③ Les butées sont enregistrées

Au prochain accostage sur ces butées, le volet ne viendra pas jusqu'au blocage. Le moteur effectuera un retrait pour que le volet ne soit pas sous contrainte.

3/ Première mise en service

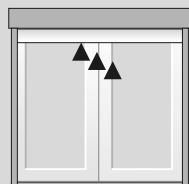
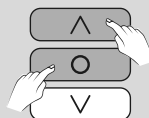
3.2.2 Enregistrer 1 butée manuelle + 1 butée automatique

1 Positionnez le volet



Appuyez sur la touche  pour amener le volet dans la position souhaitée, puis appuyez sur  pour l'arrêter.

Avance pas à pas

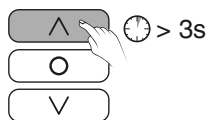


Pour une avance pas à pas, appuyez simultanément et brièvement sur les touches  et , puis relâchez.

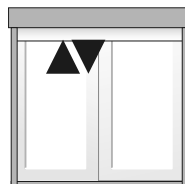
2 Enregistrement de la position de la butée manuelle (haute)



Appuyez brièvement sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, pour que le voyant vert clignote.

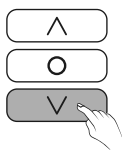


Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche  jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.

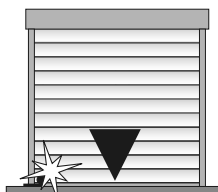
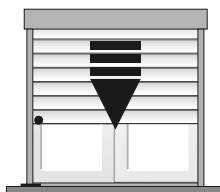


Le moteur s'actionne brièvement

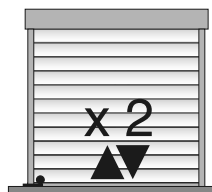
3 Butées automatique



Appuyez sur la touche  pour amener le volet en butée basse.



L'enregistrement de la butée est automatique.



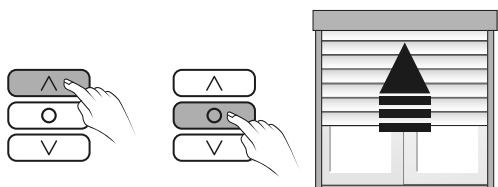
Le moteur s'actionne 2 fois

4 Les butées sont enregistrées

Au prochain accostage sur ces butées, le volet ne viendra pas jusqu'au blocage. Le moteur effectuera un retrait pour que le volet ne soit pas sous contrainte.

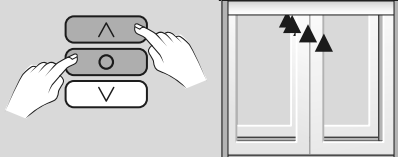
3.2.3 Enregistrer 2 butées manuelles

1 Positionnez le volet



Appuyez sur la touche pour amener le volet dans la position souhaitée, puis appuyez sur pour l'arrêter.

Avance pas à pas



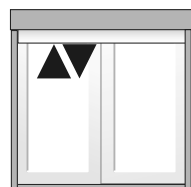
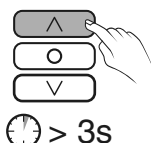
Pour une avance pas à pas, appuyez simultanément et brièvement sur les touches et , puis relâchez.

2 Enregistrement de la position de la 1ère butée (ex: butée manuelle haute)



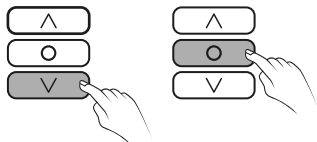
Appuyez brièvement sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, pour que le voyant vert clignote.

Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement. La butée manuelle haute est enregistrée.



Le moteur s'actionne brièvement

3 Enregistrement de la position de la 2ème butée (ex: butée manuelle basse)

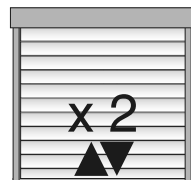
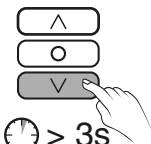


Appuyez sur la touche pour amener le volet dans la position souhaitée, puis appuyez sur pour l'arrêter, puis utilisez le mode pas à pas (§ 3.2).



Appuyez brièvement sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, pour que le voyant vert clignote.

Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement. La butée manuelle basse est enregistrée.



A la fin de l'enregistrement de la 2ème butée, le moteur confirme en s'actionnant 2 fois

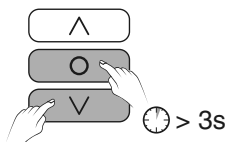
4 Les butées sont enregistrées. Sortie du mode réglage.

4/ Modifier les butées

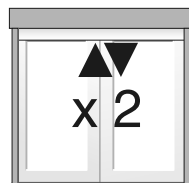
Pour modifier les positions des butées, il faut d'abord les effacer puis les ré-enregistrer. Pour les effacer, procédez comme suit :



Appuyez brièvement sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, pour que le voyant vert clignote.



Sur l'émetteur, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches  et , jusqu'à ce que le voyant s'allume.



Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

Les butées sont effacées

Pour les ré-enregistrer, reportez-vous au § 3.2 "Réglage des butées".

5/ Associer un autre émetteur

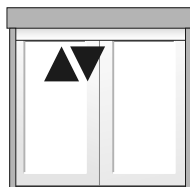
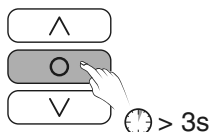
Le moteur a déjà été associé à un émetteur.

Vous pouvez associer différents émetteurs de la gamme X3D (Appli TYDOM, autre télécommande...) à la fonction montée/descente du moteur.

Nombre d'émetteurs pouvant être associés : 16 max.

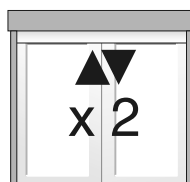
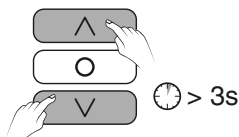
Pour associer ces émetteurs, reportez-vous à leur notice respective.

Sur l'émetteur déjà associé, appuyez plus de 3 secondes sur la touche , jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.



**Validez sur l'émetteur à associer
(exemple : nouvelle télécommande)**

Sur la nouvelle télécommande, appuyez simultanément plus de 3 secondes sur les touches  et , jusqu'à ce que le voyant s'allume.



Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.

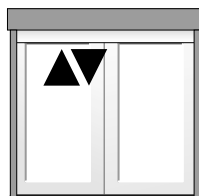
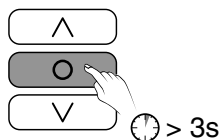
La nouvelle télécommande est associée au moteur

6/ Associer un détecteur de fumée

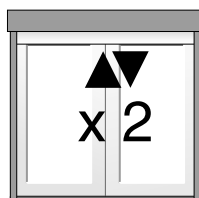
FR

Vous souhaitez commander l'ouverture des volets roulants en cas de détection de fumée.

Sur l'émetteur déjà associé, appuyez plus de 3 secondes sur la touche , jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement.



Appuyez sur la touche du détecteur.
Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.



7/ Commande groupée

Lorsque les moteurs sont associés en commande groupée bidirectionnelle, les moteurs vont partir en léger décalé (100ms) afin de limiter la pointe de courant sur la ligne électrique au moment du démarrage.

- Si les moteurs ont été associés en commande groupée, tous en même temps, l'ordre de démarrage se fera suivant l'ordre de découverte des moteurs à l'association.

Exemple : il se peut que le moteur d'un séjour démarre, puis le moteur d'une chambre et ensuite le deuxième moteur du séjour. On peut observer un laps de temps entre les démarrages des moteurs du séjour.

- Si vous souhaitez avoir un ordre de démarrage précis, il faudra associer un par un dans l'ordre où vous souhaitez que les moteurs démarrent. Reportez-vous à la notice de chaque télécommande.

Exemple : si vous avez 3 moteurs de volet roulant dans un séjour, afin qu'ils démarrent sans trop de décalage, associez les un par un avec la télécommande.

8/ Effacer une ou plusieurs associations

8.1 Effacer l'association de la télécommande au moteur

- Enlevez la face avant de la télécommande.

- Appuyez sur la touche A.

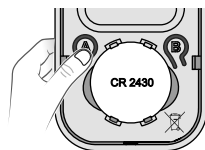
Le voyant rouge clignote (flash).

- Appuyez successivement sur  pour actionner le moteur à effacer.

- Appuyez sur la touche .

Le moteur s'actionne brièvement

- Appuyez sur la touche A pour sortir.



8.2 Réinitialiser la télécommande

- Enlevez la face avant de la télécommande.

- Appuyez sur la touche A.

Le voyant rouge clignote (flash).

- Appuyez simultanément 3 secondes sur les touches  et .

Le moteur s'actionne brièvement

- Appuyez sur la touche A pour sortir.

Tous les moteurs associés à la télécommande sont effacés.

9/ Détection d'obstacle

FR

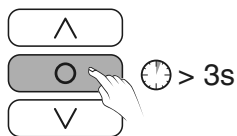
Les moteurs de la gamme TYMOOV intègrent la fonction de détection d'obstacle. En cas de blocage sur un obstacle, le moteur effectue un retrait d'environ 15 cm. La détection d'obstacle n'est effectuée que lorsque les butées sont enregistrées.

Réglage de la sensibilité de la détection d'obstacle

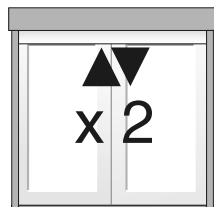
En cas de détection d'obstacle intempestive (ex : frottements divers), vous pouvez diminuer la sensibilité de détection d'obstacle.



Appuyez brièvement sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, pour que le voyant vert clignote.



Sur l'émetteur, appuyez plus de 3 secondes sur la touche , jusqu'à ce que le voyant s'allume.



Le moteur s'actionne brièvement :
1 fois = sensibilité haute (réglage par défaut)
2 fois = sensibilité basse

Recommencez les opérations ci-dessus pour passer d'un mode à l'autre.

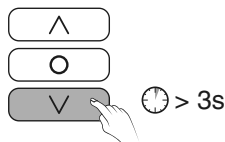
10/ Reset usine

Pour revenir à la configuration d'origine, moteur vierge de programmation et d'émetteur associé.

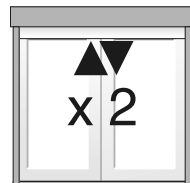
Pour faire un reset usine, la télécommande doit être associée à un seul moteur.



Appuyez 2 fois sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, pour que le voyant orange clignote.



Appuyez plus de 3 secondes sur la touche , jusqu'à ce que le voyant rouge s'allume.



Le moteur s'actionne brièvement 2 fois.
Puis, le moteur s'actionne 1 fois pour signaler qu'il est en attente d'association.

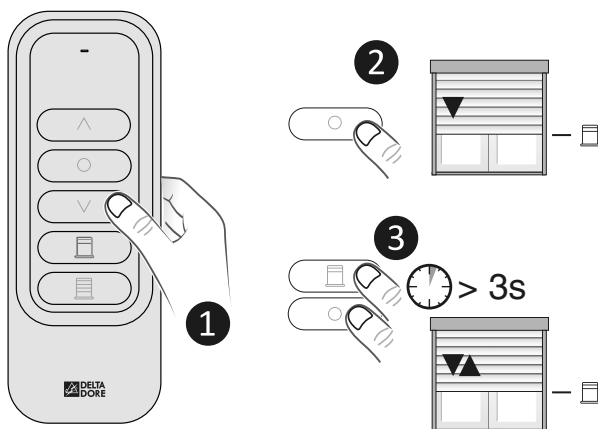
Le moteur est vierge de toute association et de réglages

11/ Positions favorites

Vous pouvez enregistrer jusqu'à 2 positions favorites : ☐ et ☐.

❶ ❷ Mettez le volet dans la position souhaitée.

❸ Appuyez 3 secondes sur ☐ et ☐ pour enregistrer la position.
Le volet s'actionne brièvement pour confirmer l'enregistrement.
Relâchez.



Recommencer les opérations pour la 2ème position favorite

12/ Association avec une centrale d'alarme

FR

Cette fonction n'est possible qu'avec les moteurs Radio Performance DxRP et xRP
Non compatible avec les moteurs radio Efficacité RE



Pour que la détection d'intrusion fonctionne, il faut impérativement que la butée basse soit enregistrée de manière automatique avec des verrous.

Le moteur peut être associé à une centrale d'alarme en mode détection d'intrusion (tentative de soulèvement du volet).

Pour configurer ce mode anti-intrusion :

- Associer le mode anti-intrusion du moteur à la centrale d'alarme (par zone ou total), à partir d'une télécommande TL2000 ou du clavier CLT 8000.
- Définir le mode de fonctionnement du moteur.

La surveillance anti-intrusion n'est active que si l'alarme est en marche et le volet fermé.

12.1 Associer le mode anti-intrusion du moteur à la centrale d'alarme

① Mettre la centrale en mode "Ajout produits"



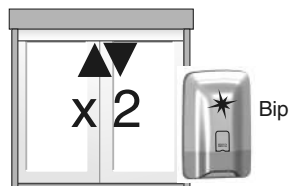
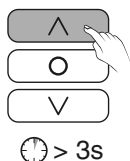
Mettez la centrale en mode Maintenance puis en mode «Ajout produit».

② Associer le mode anti-intrusion à la centrale



Appuyez 2 fois sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, pour que le voyant orange clignote.

Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche , jusqu'à ce que le moteur s'actionne brièvement. La centrale émet un bip.



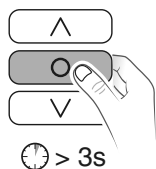
La centrale émet un bip.
Le volet s'actionne brièvement 2 fois.

Le mode anti-intrusion
du moteur est associé
à la centrale

12/ Association avec une centrale d'alarme

12.2 Définir le mode de fonctionnement du moteur

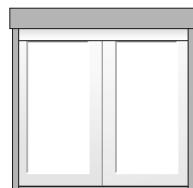
	Mise en marche de l'alarme	Mise en arrêt de l'alarme
Mode 1 (par défaut)	Le volet se ferme	Le volet reste en position
Mode 2	Le volet se ferme	Le volet s'ouvre
Mode 3	Le volet reste en position	Le volet reste en position



❶ Appuyez 2 fois sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, pour que le voyant orange clignote.

❷ Puis, appuyez ~3 secondes sur la touche ○ pour que le moteur s'actionne brièvement.

Le moteur s'actionne 1 fois : Mode 1
Le moteur s'actionne 2 fois : Mode 2
Le moteur s'actionne 3 fois : Mode 3



Le moteur s'actionne brièvement.

Pour passer d'un mode à l'autre, recommencez les opérations ❶ et ❷.

Fonctionnement des modes 1 et 2 :

Lors de la mise en marche de la surveillance, le volet se fermera complètement.

13/ Votre télécommande est perdue ou hors d'usage

FR

Coupez l'alimentation du moteur, attendez 10 secondes, puis remettez le moteur sous tension.

D'autres moteurs sont connectés au même coupe-circuit et ne sont pas concernés par le changement de télécommande.

Après la remise sous tension, actionnez une fois chacun d'entre eux avant d'associer la nouvelle télécommande.

A partir d'une nouvelle télécommande :

- Appuyez 2 fois sur la touche B située sous la face avant de la télécommande, pour que le voyant clignote orange.
- Appuyez sur ○ et ∨ pendant 3 secondes jusqu'à l'arrêt du clignotement.

Associez la nouvelle télécommande au moteur.

- **Si le moteur ne fonctionne pas :**

- Vérifiez que le câblage est correct selon les schémas du chapitre "Raccordement".
- Vérifiez la présence de l'alimentation sur le réseau.
- Vérifiez que le moteur n'est pas en protection thermique, il suffit d'attendre quelques minutes pour le refroidir.
- Vérifiez s'il y a un problème sur le réglage des fins de course et réglez-les à nouveau.

- **Les points de fin de course ne sont pas respectés :**

- Vérifiez les composantes mécaniques du système (stabilisation, jeux, déformations etc..).
- Vérifiez s'il y a une faute sur le réglage des fins de course et réglez-les à nouveau.

Si après la procédure d'apprentissage le volet s'actionne dans le sens inverse de la touche appuyée.

Dans ce cas, vous pouvez inverser le sens par un appui bref sur la touche B située sous la face avant de la télécommande pour que le voyant vert clignote.

Puis, appuyez simultanément 3 secondes sur les touches montée/descente.

- **Le voyant vert ne clignote pas après un appui bref sur la touche B.**

- Plusieurs moteurs sont associés à la télécommande.

Vous n'avez donc pas accès aux modes de réglage dans ce cas de figure.

Pour les réglages, la télécommande ne doit être associée qu'à un seul moteur.

Recommendations

WARNING: Important security instructions

Incorrect installation may cause severe injury

Follow all the instructions and keep this installation guide in a safe place.

- TYMOOV xRP/DxRP or xRE motors are designed solely for the operation of roller shutters for home use. For any other use, please contact our technical department.
- The minimum inner diameter of the roller tube is 47 mm, but the tube must be chosen according to the weight and length of the apron. Consult the tube manufacturers' charts.
- Do not operate the roller shutter if people or objects are in the movement area.
- The moving parts of the motor, installed at a height of less than 2.5m, must be protected.
- Before installing the motor, remove all superfluous cords and take out of service any equipment not required for the motor to operate.
- **IMPORTANT:** Do not operate the shutters or cut off their power supply when maintenance or cleaning work is being carried out on the equipment or in close proximity (e.g. window cleaning).
- Monitor the shutter when it is moving and stand clear until it is completely closed.
- Do not allow children to play with the fixed control devices. Keep remote control devices out of the reach of children.
- The operating device of an unlockable switch must be in direct view of the driven part, but kept away from the moving parts. It must be installed at a height of at least 1.5 m.
- The fixed control devices must be installed in a visible area.
- Frequently check the equipment to detect any imbalances or signs of wear or damage to cables and springs.
- Do not use the device when repairs or adjustments are required.

Preliminary elements

- TYMOOV xRP/DxRP or xRE motors are motors fitted with 868 MHz - X3D wireless receivers. They are compatible with the range of DELTA DORE X3D control systems and alarms.
- Sufficiently rigid roller shutter blades should be used.
- When the roller shutter is closed, the apron must not overlap the runners by more than one 1/2 blade (max.).
- The apron fastenings or automatic fasteners used on the shutter must comply with the recommendations for use provided by the manufacturer

The maximum locked rotor torques for TYMOOV xRP/DxRP or xRE motors are: 10 Nm: 15Nm / 20 Nm: 27 Nm / 30 Nm: 40 Nm

Models which cannot support these torques cannot be mounted. The number of fasteners must be adjusted according to the model and number of links.

- If used with upper stops, preferably use systems built into the runners.
- Pay attention to the frame rigidity with stop systems on the shutter blades.
- TYMOOV xRP/DxRP or xRE motors check the physical stops every 100 operations, so the motor automatically compensates for any apron movement.
- Correct operation of the motor is ensured if it is installed and used according to the following recommendations.

The peripheral elements such as the roller tube, supports, fastenings, etc. must be chosen correctly and assembled in compliance with good practice. Furthermore, the motor operating environment and power required are elements that must be carefully chosen and assessed.

- A-weighted sound pressure level: $L_pA \leq 70 \text{ dB(A)}$.

Recommendations

- Cables going through a metal wall must be protected and isolated by a sleeve.
The TYMOOV xRP/DxRP or xRE cable can be disassembled.
- If the power cable is damaged, it must be replaced by the manufacturer, after-sales service or similarly qualified personnel in order to prevent hazards.
- The motor must be chosen according to the requirements of the load bearing support. See our charts for selecting the motor according to the shutter type. A plate on the motor indicates the nominal torque and operating time.
- TYMOOV xRP/DxRP or xRE tubular motors are designed to operate intermittently (4 minutes of continuous operation). They are electronically protected to prevent overheating. If there is a thermal shutdown, the motor will operate again after a time period of approximately 30 seconds. To operate again for 4 minutes, the motor must have returned to room temperature.
- If an attempt is made to raise the shutter (for example: intruder test), the motor will lower the apron. Caution, your fingers may be caught.



DELTA DORE
35270 - BONNEMAIN - France
deltadore@deltadore.com

Because of changes in standards and equipment, the characteristics given in the text and the illustrations in this document are not binding unless confirmed by our departments.

DELTA DORE hereby declares that the motorised systems covered by these instructions comply with the essential requirements set out by the Machinery Directive 2006/42/EC and the European directive RED 2014/53/EU.
The EU declaration for this equipment is available on request
from:

Service "Info techniques"
DELTA DORE – 35270 Bonnemain (France)
email: info.techniques@deltadore.com

Technical Characteristics

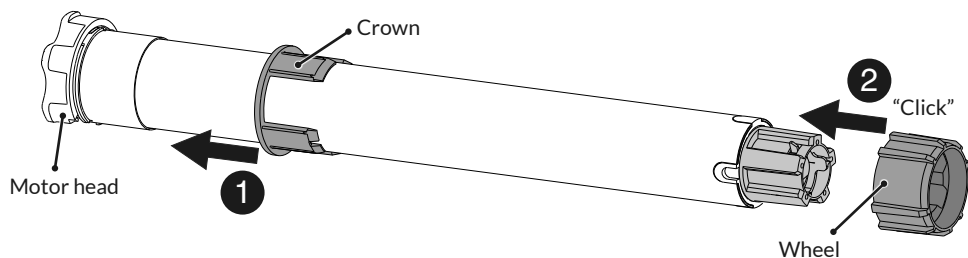
- Power supply: 230V - 50 Hz +/- 10%
- Class II insulation 
- Operating time: 4 minutes
- Electrical power :
TYMOOV 10RP / RE / D10RP: 60 W
TYMOOV 20RP / RE / D20RP: 90 W
- X3D radio frequency: 868.7 MHz to 869.2 MHz
- Maximum wireless power < 10 mW Category 2 receiver
- Radio range: 100-300 metres in an open field, variable depending on the associated equipment (the range can vary depending on the installation conditions and the electromagnetic environment)
- Number of associated transmitters: 16 maximum
- A-weighted sound pressure level: $L_pA \leq 70$ dB(A).
- Degree of protection: IP 44
- Operating temperature: -20°C -> + 60°C

1/ Motor fitting.....	32
1.1 Crown and wheel assembly	32
1.2 Assembly in the tube	32
1.3 Motor head position	33
1.4 Attaching the motor to the mount.....	33
2/ Connection	34
2.1 Wiring without push button, only by transmitter	34
2.2 Wiring with a push button	34
3/ Starting up for the first time	35
3.1 Associating the first remote control to a motor	35
3.2 Setting stops.....	36
4/ Modifying stops	40
5/ Associating another transmitter.....	40
6/ Associating a smoke detector	41
7/ Grouped command.....	41
8/ Remove one or several associations.....	42
8.1 Remove the association of remote control with the motor.....	42
8.2 Remove all associations	42
9/ Obstacle detection	43
10/ Factory reset	43
11/ Favourite positions	44
12/ Association with an alarm control unit	45
12.1 Associating the motor intruder mode with the alarm control unit	45
12.2 Defining the motor's operating mode	46
13/ Your remote control is lost or not functioning.....	47
14/ Troubleshooting.....	48

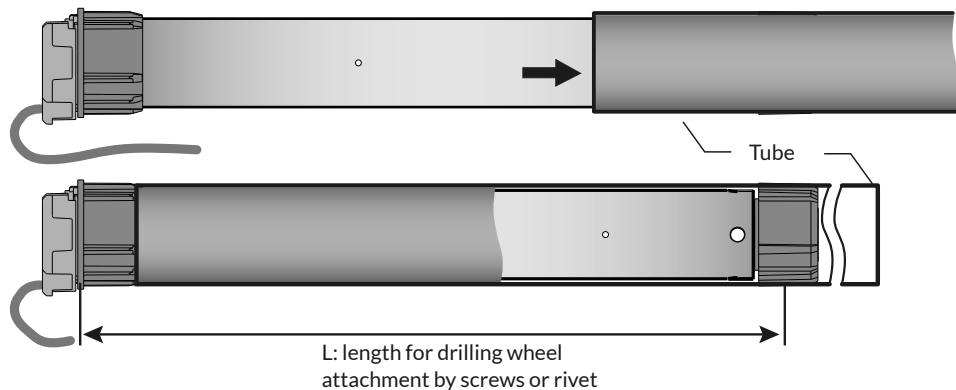
1/ Motor fitting

- Never hit the motor head or output shaft to fit the motor into the tube.
Never pierce the tube when the motor is installed.
- To attach the apron, use screws that do not enter the tube by more than 1 mm.

1.1 Crown and wheel assembly



1.2 Assembly in the tube

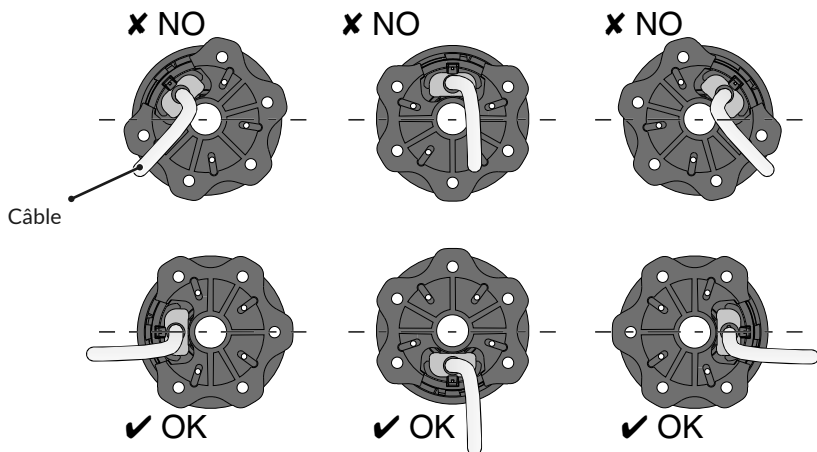


For attachment and driving accessories as well as mechanical parts, consult our catalogue.

Model	Length for drilling (L)	Total length
TYMOOV 10 Nm and 20 Nm	395 mm	422 mm

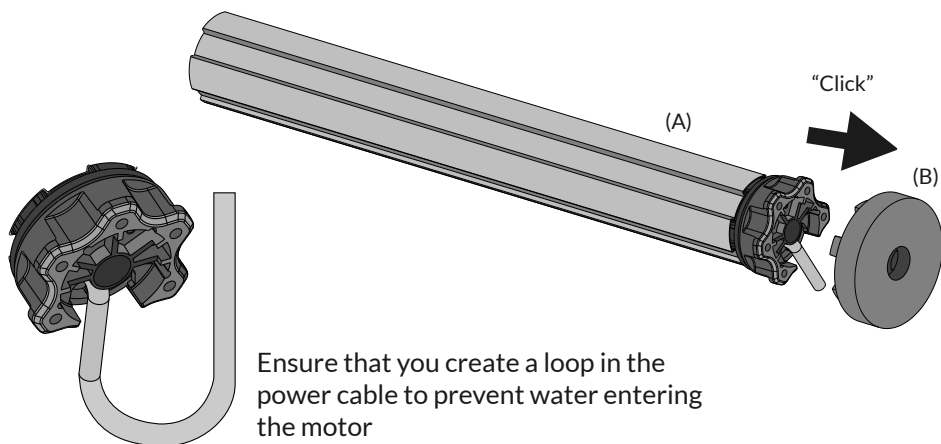
1.3 Motor head position

The motor head must be positioned on the mount such that the cable outlet is in the lower part when seen horizontally.



1.4 Attaching the motor to the mount

Push the tube/motor (A) onto the mount (B) until it locks into place (click).



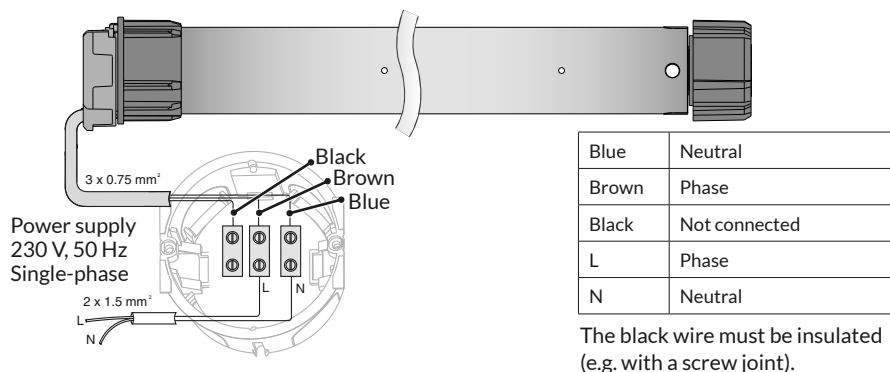
2/ Connection

The electrical wiring must comply with EN, IEC and national institute standards for installation (e.g.: NF C15-100 for France).

In all cases, it must still be possible to switch off the power supply by using an omnipolar device in accordance with the applicable installation requirement. If the motor is delivered with a H05VVF power cable, this cable cannot be placed outdoors, unless it is inside a UV-resistant duct.

For an outdoor use, the motor must be equipped with a RNF or RRF rubber cable with at least 2% carbon. Contact the sales department.

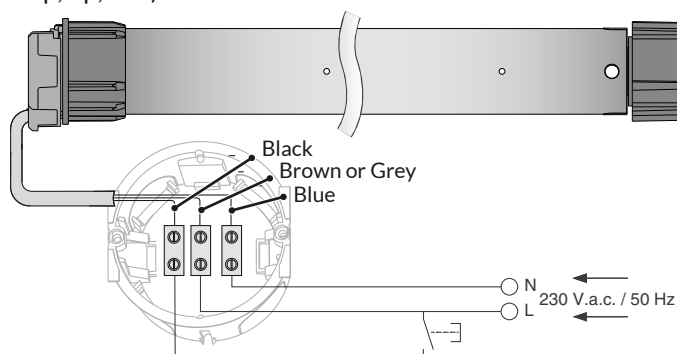
2.1 Wiring without push button, only by transmitter



2.2 Wiring with a push button

The TYMOOV RP motor can be activated in hard-wired mode.

The command is made with a push button. The motor works in sequence (up, stop, down, stop, up, etc.)



3/ Starting up for the first time

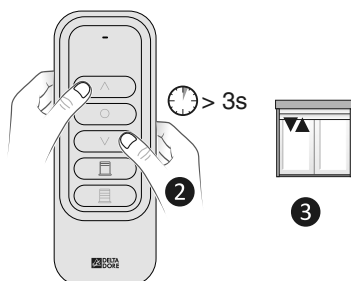
The first time it is switched on, the motor will make a short movement in both directions to indicate that it has not been associated with a transmitter. The motors are automatically in association standby mode. You have 5 minutes after start-up to associate the motor to the control device.

EN

3.1 Associating the first remote control to a motor

3.1.1 Case 1: one motor only is switched on

- 1 The motor is in association standby mode.
- 2 On the remote control, press  and  at the same time and hold for 3 seconds, until the LED flashes red. Release.
If the motor is found, the LED will light up green briefly.
- 3 After a few seconds,, the shutter will activate twice to confirm the association. The remote control will now be associated and the motor will switch automatically to “Set stops” mode.



3.1.2 Case 2: several motors are switched on

- 1 On the remote control, press  and  at the same time and hold for 3 seconds, until the LED flashes red. Release.
The remote control will search for the different motors.
The LED will flash red, then green briefly when a new motor is detected.
- 2 When the LED starts flashing red slowly, press the  button as many times as required to select the motor (receiver) to associate.
The corresponding shutter will be activated briefly once.
- 3 Once the motor has been found, press  briefly.
- 3 After a few seconds,, the shutter will be activated briefly twice to confirm the association.

To exit association mode, hold  for 3 seconds. You will then be able to pass to “Set stops” mode.

3/ Starting up for the first time

3.2 Setting stops

You can use Auto mode if there are both upper and lower physical stops. The motor will automatically detect its end of travel distances.

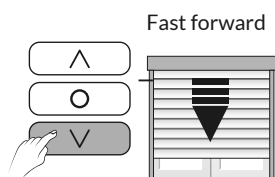
If there are no upper physical stops and/or automatic locks, you must set the end of travel manually.

Thanks to the step-by-step mode, you can stop the shutter in the exact position you choose.

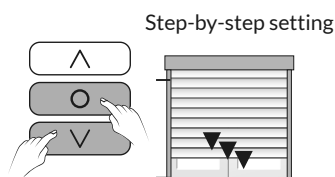
There are several ways to configure stops:

- 2 automatic stops,
- 1 manual stop and 1 automatic stop,
- 2 automatic stops,

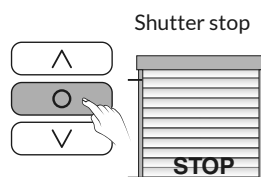
Principle



For fast forward, briefly press then release the  button.



To scroll step by step, briefly press and release the  and  buttons at the same time.



Briefly pressing the  button will stop the shutter in the chosen position.

There is no priority direction for the stop teaching process.
The first stop can be the upper stop or the lower stop.

3.2.1 Setting 2 automatic stops

It is possible that the shutter will move in the opposite direction to the button you press.

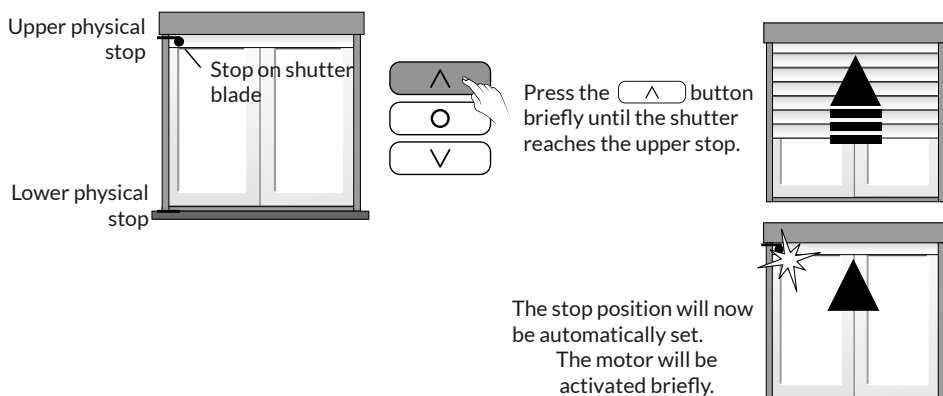
The motor will detect the rotation direction itself if the shutter is in a vertical position.

You can reverse too the direction manually by briefly pressing button B under the front panel of the remote control so that the green LED flashes.

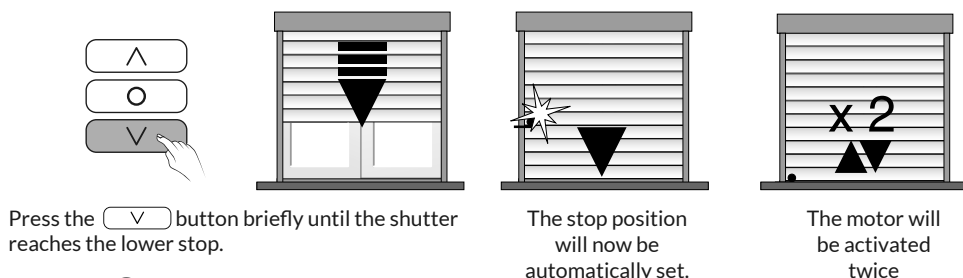
Then press the up/down buttons at the same time and hold for 3 seconds.

The mode will be automatically exited.

① Automatic upper stop



② Automatic lower stop



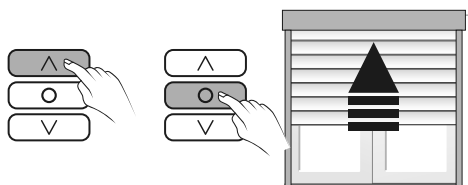
③ The stops are set

The shutter will not be locked when these stops are subsequently reached. The motor will reverse its direction slightly so that there is no force on the shutter.

3/ Starting up for the first time

3.2.2 Setting 1 manual stop + 1 automatic stop

1 Position the shutter



Press the  button until the shutter is in the required position, then press  to stop it.

Scroll step by step

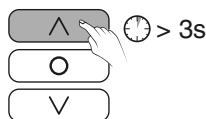


To scroll step by step, briefly press then release the  and  buttons at the same time.

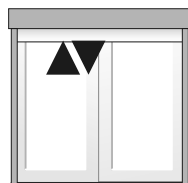
2 Setting the position of the manual stop



Press button B on the front panel of the remote control, until the LED flashes green.

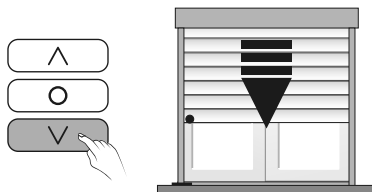


Then, press and hold the  button for ~3 seconds until the motor is activated briefly

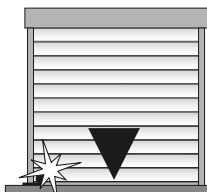


The motor will be activated briefly

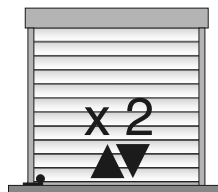
3 Automatic stops



Press the  button until the shutter reaches the lower stop.



The stop position will now automatically be set.



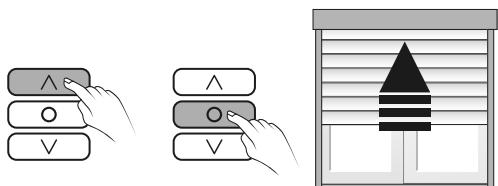
The motor will be activated twice

4 The stops are set

The shutter will not be locked when these stops are subsequently reached. The motor will reverse its direction slightly so that there is no force on the shutter.

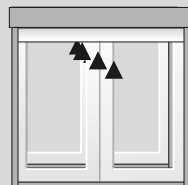
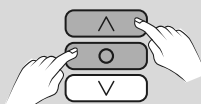
3.2.3 Setting 2 manual stops

1 Position the shutter



Press the  button until the shutter is in the required position, then press  to stop it.

Scroll step by step



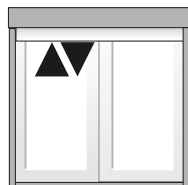
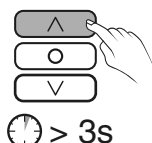
To scroll step by step, briefly press then release the  and  buttons at the same time.

2 Setting the position of the first stop (e.g. Upper manual stop)



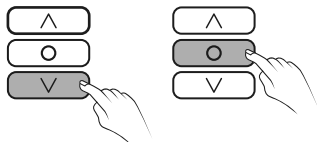
Press button B on the front panel of the remote control, until the LED flashes green.

Then, press and hold the  button for ~3 seconds until the motor is activated briefly. The upper manual stop will now be set.

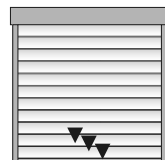
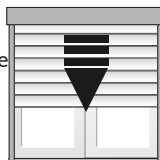


The motor will be activated briefly.

3 Setting the position of the second stop (e.g. lower manual stop)

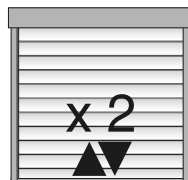
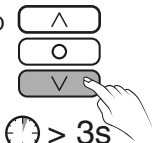


Press the  button to move the shutter to the required position, then press  to stop it.



Press button B on the front panel of the remote control, until the LED flashes green.

Then press the  button for ~3 seconds until the motor is activated briefly. The lower manual stop will now be set.



When the setting of the 2nd stop is completed, the motor will validate by activating itself twice.

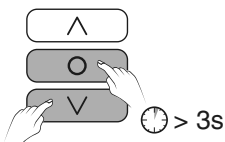
4 The stops are now set. Exit the settings mode.

4/ Modifying stops

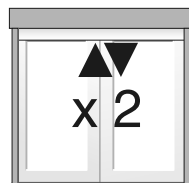
The stops must first be removed then set again for them to be modified. Remove them by proceeding as follows:



Press button B on the front panel of the remote control, until the LED flashes green.



On the transmitter, press and hold the et buttons at the same time for more than 3 seconds until the LED comes on.



The motor will be activated briefly, twice.

The stops will now be removed

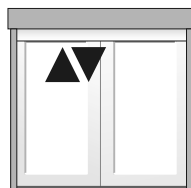
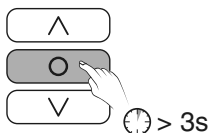
See section 3.2 “setting stops” to set them again.

5/ Associating another transmitter

The motor has already been associated with a transmitter. You can associate various transmitters from the X3D range (telephone transmitter, other remote control, etc.) with the up/down function of the motor. Number of transmitters that may be associated: 16 max.

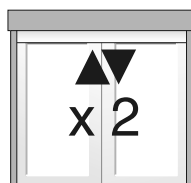
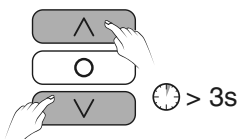
To associate these transmitters, please consult their instructions.

On the transmitter that is already associated, press the button for more than 3 seconds until the motor is activated briefly.



Validate on the transmitter to be associated (e.g. new remote control)

On the new remote control, press the and buttons at the same time for more than 3 seconds until the LED comes on.



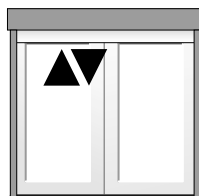
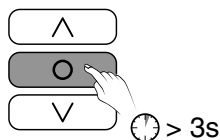
The motor will briefly be activated twice.

The new remote control will now be associated with the motor

6/ Associating a smoke detector

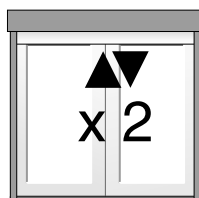
You want to control the opening of roller shutters if smoke is detected

On the transmitter that is already associated, press the  button for more than 3 seconds until the motor is activated briefly.



EN

Briefly press the button of the detector.
The motor will briefly be activated twice.



7/ Grouped command

When the motors have been associated via a bidirectional grouped command, they will start up at slightly staggered time intervals (100 ms) in order to limit the peak current in the electric line during start-up.

- If the motors were associated at the same time in a grouped command, they will start up in the order in which they were detected during the association process.

E.g. It could be that one lounge motor starts first, followed by a bedroom motor, then the second lounge motor. There may be a time lapse between the first and second lounge motors starting.

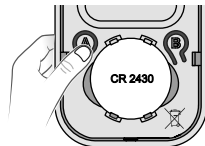
- If you would like the motors to start in a specific order, you should associate them one by one in the order you require.
Refer to the user guide for each remote control.

E.g. If you have 3 roller shutter motors in one lounge, associate them one by one with the remote control so that they start up without a big time lapse.

8/ Remove one or several associations

8.1 Remove the remote control association with the motor

- Remove the front panel of the remote control.
- Press button A.
The LED will flash red.
- Press ☐ as many times as required to select the motor (receiver) to remove.
- Press the ☐ button.
The motor will be activated briefly
- Press button A to exit.



8.2 Remove all associations

- Remove the front panel of the remote control.
- Press button A.
The LED will flash red.
- Press the ☐ and ☐ buttons at the same time and hold for 3 seconds.
The motor will be activated briefly
- Press button A to exit.

All the associated motors will be removed.

9/ Obstacle detection

The motors of the TYMOOV range include the obstacle detection feature. After locking on an obstacle, the motor reverses direction by about 15 cm. Obstacles can only be detected when the stops have been set.

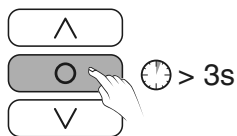
EN

Obstacle detection sensitivity settings

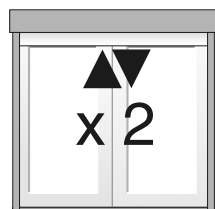
If an inadvertent obstacle is detected, you can reduce the detector's sensitivity to the obstacle.



Press button B on the front panel of the remote control, until the LED flashes green.



On the transmitter, press and hold the  button for more than 3 seconds until the LED turns on.



The motor will be activated briefly:
Once = high sensitivity
Twice = low sensitivity

Repeat the operations above to switch between modes.

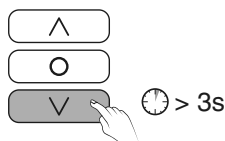
10/ Factory reset

To return to the original configuration (so that the motor has no associated transmitter):

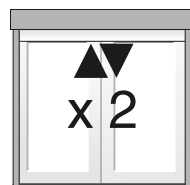
To carry out a factory reset, the remote control must be associated to one motor only.



Press button B on the front panel of the remote control twice, until the LED flashes orange.



Press and hold the  button for more than 3 seconds until the red LED comes on.



The motor is briefly activated twice. Then the motor is activated once. It means it is in association waiting.

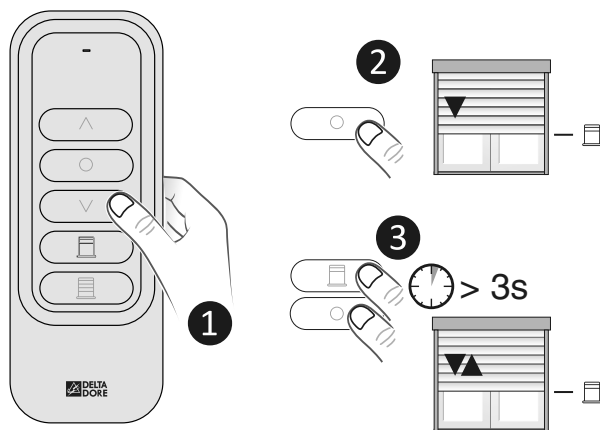
The motor will now have no associations or settings

11/ Favourite positions

You can save up to 2 favourite positions:  and .

❶ ❷ Set the shutter to the required position.

❸ Press  and  for 3 seconds to save the position.
The shutter will be activated briefly to confirm the association.
Release.



Repeat the operations for the 2nd favourite position.

12/ Association with an alarm control unit

This function is only available with the Radio Performance DxRP and xRP motors
Not compatible with Radio Efficacité RE motors.

EN



In order for the intruder detector to function, the lower stop must automatically lock the shutter with fasteners.

The motor can be associated with an alarm control unit in the intruder detection mode (attempt to raise shutter).

To configure the intruder mode:

- Associate the motor intruder mode with the alarm control unit.
- Define the motor's operating mode.

Intruder surveillance will only be active if the alarm is activated and the shutter closed.

12.1 Associating the motor intruder mode with the alarm control unit

① Set the alarm control unit to "Add product" mode.



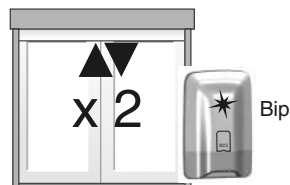
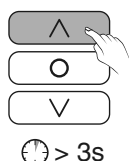
Set the alarm control unit to Maintenance mode, then to "Add product" mode.

② Associate the intruder mode with the alarm control unit



Press button B on the front panel of the remote control twice, until the LED flashes orange.

Then, press and hold the  button for ~3 seconds until the motor is activated briefly.
The alarm control unit will beep.



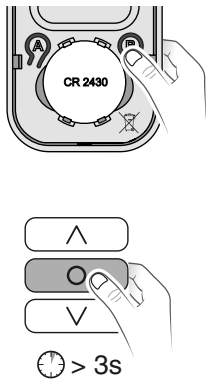
The alarm control unit will beep.
The roller shutter will be briefly activated twice.

The motor intruder mode is associated with the alarm control unit.

12/ Association with an alarm control unit

12.2 Defining the motor's operating mode

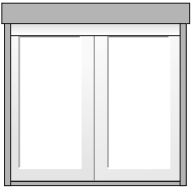
	Alarm activation	Alarm stop
Mode 1 (by default)	The shutter closes	The shutter remains in position
Mode 2	The shutter closes	The shutter opens
Mode 3	The shutter remains in position	The shutter remains in position



- 1 Press button B on the front panel of the remote control twice, until the LED flashes orange.
- 2 Then, press the ○ button for ~3 seconds until the motor is activated briefly.

The motor is activated once: Mode 1
The motor is activated twice: Mode 2
The motor is activated 3 times: Mode 3

Repeat operations 1 and 2 to change from one mode to another.



The motor will be activated briefly.

Operation of modes 1 and 2:
When surveillance is activated, the shutter will close fully.

13/ Your remote control is lost or not functioning

Switch off the motor power supply, wait 10 seconds, then switch the motor back on.

EN

Other motors are connected to the same circuit breaker and are not concerned by the change of remote control.

After reactivating, operate each of them once (using their master remote control) before associating the new remote control.

From a new remote control:

- Press the B button on the front panel of the remote control twice, until the LED flashes orange.

- Press ○ and √ for 3 seconds until the flashing stops.

The motor (receiver) has not been associated before

- Restart the association process for your new remote control

14/ Troubleshooting

- **If the motor is not working:**

- Check that the wiring corresponds to the diagrams in the “Connection” chapter.
- Check the power supply in the network.
- Check that the motor is not in thermal protection mode; just wait a few minutes for it to cool down.
- Check whether there is a problem linked to the end of travel settings and reset them.

- **The end of travel points are not applied:**

- Check the mechanical components of the system (stabilisation, play, distortion, etc.)
- Check whether there is a fault linked to the end of travel settings and reset them.

It is possible that after the learning process the shutter will move in the opposite direction to the button you press.

If that is the case, you can reverse the direction by briefly pressing button B under the front panel of the remote control so that the green LED flashes. Then press the up/down buttons at the same time and hold for 3 seconds.

- **The green LED does not flash after briefly pressing button B.**

- Several motors are associated with the remote control. Therefore, you cannot access the setting modes in this case. The remote control must only be associated with one motor for the settings.

Empfehlungen

WARNHINWEIS: Wichtige Sicherheitshinweise

Eine fehlerhafte Installation kann zu schweren Verletzungen führen. Befolgen Sie alle Anweisungen und bewahren Sie diese Installationsanleitung sicher auf.

- Die Motoren TYMOOV xRP/DxRP oder xRE sind ausschließlich für den privaten Betrieb von Rollläden vorgesehen und wurden speziell hierfür entwickelt. Wenden Sie sich bei Fragen zu anderen Verwendungszwecken an unseren technischen Kundendienst.
- Der minimale Innendurchmesser des Rohres beträgt 47 mm, wobei das Rohr je nach Gewicht und Länge des Rollladens ausgewählt werden muss. Berücksichtigen Sie hierbei die Angabe des Rohrherstellers.
- Bedienen Sie den Rollläden niemals, wenn sich Personen oder Gegenstände im Bewegungsbereich befinden.
- Bewegliche Teile des Motors müssen vor Berührung geschützt werden, sofern sie unterhalb von 2,5 m installiert werden.
- Entfernen Sie vor der Installation des Motors alle nicht benötigten Schnüre und Bänder und schalten Sie alle Geräte aus, die für den Betrieb des Motors nicht erforderlich sind.
- **ACHTUNG:** Unterbrechen Sie die Spannungsversorgung der Rollläden nicht bzw. betätigen Sie diese nicht, wenn an der Installation oder in der unmittelbaren Umgebung Wartungs- oder Reinigungsarbeiten durchgeführt werden (z. B.: Reinigung der Fenster).
- Überwachen Sie den Rollladen bei der Bewegung und achten Sie darauf, dass sich ihm keine Personen nähern, bis der Rollladen vollständig geschlossen ist.
- Lassen Sie Kinder nicht mit den fest angebrachten Steuerelementen spielen. Bewahren Sie die Bedienelemente außerhalb der Reichweite von Kindern auf.
- Der Antrieb eines Schalters ohne Verriegelung muss sich direkt neben dem angetriebenen Element und entfernt von den beweglichen Teilen befinden. Er muss in einer Höhe von mindestens 1,5 m installiert werden.
- Die festen Steuerelemente müssen in Sichtweite installiert werden.

- Überprüfen Sie die Installation in regelmäßigen Abständen, um eine eventuelle fehlerhafte Ausrichtung bzw. Abnutzungen der Kabel oder Federn festzustellen.
- Verwenden Sie das Gerät nicht, wenn eine Reparatur oder eine Einstellung erforderlich ist.

Wesentliche Bestandteile und Angaben

- Die Motoren TYMOOV xRP/DxRP oder xRE verfügen über X3D-Funkempfänger mit einer Funk-Frequenz von 868 MHz. Sie sind mit den Smart Home-Produkten und X3D-Alarmanlagen von DELTA DORE kompatibel.
- Bei der Verwendung automatischer Verriegelungen sollten ausreichend stabile Rollladenlamellen verwendet werden.
- Wenn der Rollladen geschlossen ist, darf er die Führungsschienen um maximal eine halbe Lamelle überragen.
- Die Befestigungen oder automatischen Verriegelungen des Rollladens müssen den Anwendungshinweisen des Herstellers entsprechen. Die maximalen Drehmomente des stillstehenden Motors TYMOOV xRP/DxRP oder xRE entsprechen: 10 Nm: 15 Nm / 20 Nm: 27 Nm / 30 Nm: 40 Nm
Die Modelle, die sich nicht für diese Drehzahlen eignen, können nicht montiert werden. In diesem Fall muss die Anzahl der Verriegelungen dem jeweiligen Modell und Anzahl der Lamellen angepasst werden.
- Verwenden Sie bei oberen Endlagen nach Möglichkeit Systeme, die in die Führungsschienen integriert sind.
- Achten Sie darauf, dass das Anschlagsystem der Rollladenlamellen nicht die Stabilität des Rollladenkastens beeinträchtigt.
- Die Motoren TYMOOV xRP/DxRP oder xRE prüfen in Abständen von jeweils 100 Betätigungen die Anschläge, wobei der Motor die Abweichungen der Rollläden automatisch kompensiert.
- Ein störungsfreier Betrieb des Motors ist gewährleistet, wenn dieser gemäß den nachstehenden Hinweisen installiert und verwendet wird. Komponenten wie die Aufrollwelle, Halterungen, Schrauben usw. müssen sorgfältig ausgewählt und montiert werden. Zudem müssen die Anwendungsumgebung des Motors und die erforderliche Leistung korrekt beurteilt und festgelegt werden.

Empfehlungen

- Kabel, die durch eine Metallwand führen, müssen durch eine Hülle bzw. einen Schlauch geschützt und isoliert werden.
Das Kabel des TYMOOV xRP/DxRP oder xRE ist abmontierbar.
- Sollte das Netzkabel beschädigt sein, muss es vom Hersteller, seinem technischen Kundendienst oder einer ähnlich befugten und qualifizierten Person ausgetauscht werden, um Gefahren zu vermeiden.
- Bei der Auswahl des Motors müssen die Anforderungen des Trägerproduktes berücksichtigt werden. Beziehen Sie sich bei der Auswahl des Motors je nach Rollladen auf unsere Übersichten. Ein Typenschild auf dem Motor gibt den Nenndrehmoment und die Betriebsdauer an.
- Die Rohrmotoren TYMOOV xRP/DxRP oder xRE sind für kurze Betriebszeiten ausgelegt (4 Minuten Dauerbetrieb). Sie verfügen über einen elektronischen Schutz, der die Überhitzung verhindert. Bei einer thermischen Trennung der Stromversorgung kann der Motor erneut nach einer Wartezeit von circa 30 Sekunden wieder in Betrieb genommen werden. Für einen erneuten 4-minütigen Betrieb muss der Performance-Motor wieder die Umgebungstemperatur angenommen haben.
- Falls der Rollladen von Hand angehoben wird (z. B.: Einbruchstest), fährt der Motor den Rollladen wieder herunter. Achtung: Die Finger können hierbei eingequetscht werden!
- A-bewerteter Schalldruckpegel: $L_pA \leq 70 \text{ dB(A)}$.



DELTA DORE
35270 - BONNEMAIN - Frankreich
deltadore@deltadore.com

Aufgrund möglicher Weiterentwicklungen von Normen und Produkten sind die in der vorliegenden Dokumentation aufgeführten Angaben und Abbildungen nur bei entsprechender Bestätigung von uns verbindlich.

DELTA DORE bestätigt hiermit, dass der von diesen Anweisungen betroffene Motor mit den grundlegenden Anforderungen der Maschinenrichtlinie 2006/42/EG sowie mit denen der europäischen RED-Richtlinie 2014/53/EU übereinstimmt. Die EU-Konformitätserklärung dieser Ausrüstung ist auf Anfrage bei der folgenden Stelle erhältlich:

Service „Technische Infos“
DELTADORE – 35270 Bonnemain (Frankreich)
E-Mail: info.techniques@deltadore.com

Technische Eigenschaften

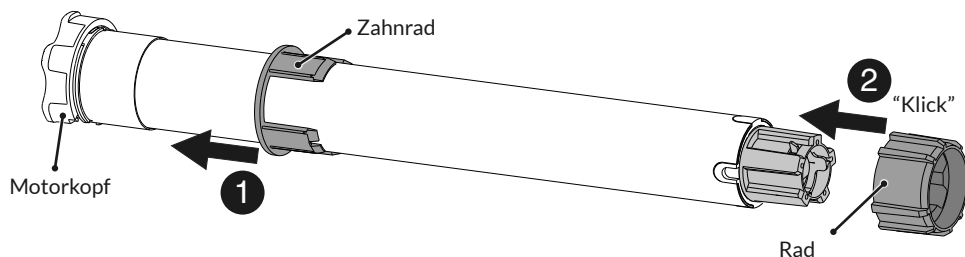
- Spannungsversorgung: 230 V, 50 Hz +/- 10 %
- Schutzklasse II 
- Betriebsdauer: 4 Minuten
- Elektrische Leistungen :
TYMOOV 10RP / RE / D10RP: 60 W
TYMOOV 20RP / RE / D20RP: 90 W
- X3D Empfangsfrequenz: 868,7 MHz bis 869,2 MHz
- Maximale Funkleistung < 10 mW, Empfänger der Kategorie 2
- Funk-Reichweite von 100 - 300 m im Freifeld, je nach zugeordneten Produkten
(Reichweite vom Einbau und möglichen elektromagnetischen Störungen abhängig)
- Anzahl der zugeordneten Sender: max. 16
- A-bewerteter Schalldruckpegel: $L_{pA} \leq 70 \text{ dB(A)}$.
- Schutzart: IP 44
- Betriebstemperatur: -20°C -> + 60°C

1/ Montage des Motors	56
1.1 Montage des Zahnrads und Zahnkranzes	56
1.2 Montage in der Welle	56
1.3 Position des Motorkopfes.....	57
1.4 Montage des Motors auf seiner Halterung.....	57
2/ Anschluss.....	58
2.1 Anschluss ohne Druckschalter, nur mit Sender	58
2.2 Anschluss mit Druckschalter	58
3/ Erste Inbetriebnahme	59
3.1 Zuordnen einer Fernbedienung mit einem Motor	59
3.2 Einstellen der Anschläge.....	60
4/ Ändern der Anschläge	64
5/ Zuordnen eines weiteren Senders	64
6/ Zuordnen eines Rauchmelder	65
7/ Gruppensteuerung	65
8/ Eine oder mehrere Zuordnungen löschen	66
8.1 Eine Zuordnung löschen	66
8.2 Alle Zuordnungen löschen	66
9/ Hinderniserkennung.....	67
10/ Zurücksetzen auf die Werkseinstellungen	67
11/ Zwischenstellungen	68
12/ Zuordnen mit einer Alarmzentrale	69
12.1 Zuordnen des Modus Einbruchssicherung des Motors mit der Alarmzentrale	69
12.2 Festlegen der Betriebsart des Motors	70
13/ Sie haben Ihre Fernbedienung verloren oder sie funktioniert nicht mehr	71
14/ Hilfe.....	72

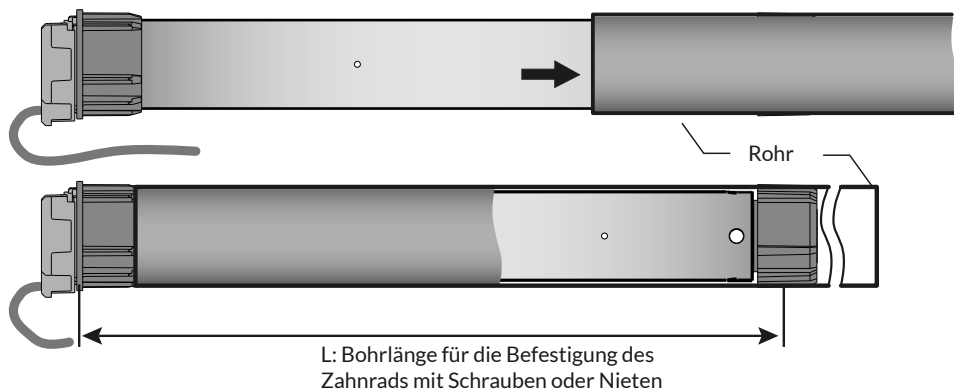
1/ Montage des Motors

- Schieben Sie den Motor leichtgängig in die Aufrollwelle und schlagen Sie keinesfalls dabei auf den Motorkopf oder die Antriebswelle. Durchbohren Sie niemals die Aufrollwelle mit dem installierten Motor.
- Verwenden Sie für die Befestigung des Rollladens an der Aufrollwelle Schrauben mit einem Überstand von maximal 1 mm im Inneren der Welle.

1.1 Montage des Zahnrads und Zahnkranzes



1.2 Montage in der Welle

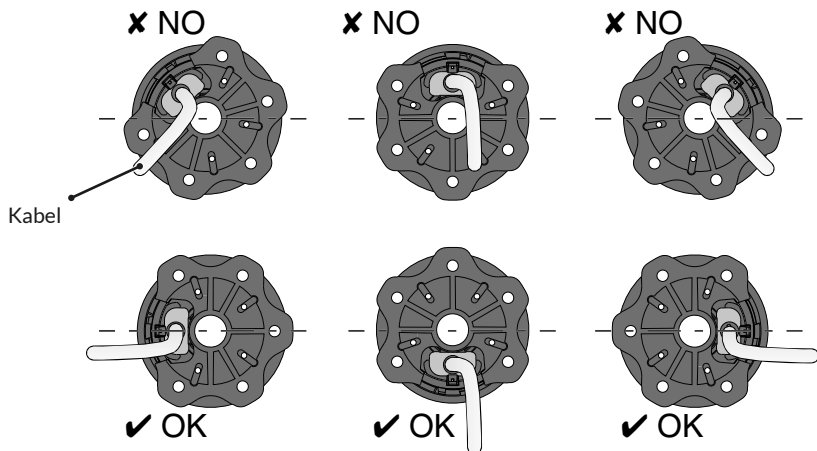


Mechanische Teile und Antriebs- sowie Befestigungszubehör finden Sie in unserem Produktkatalog.

Modell	Bohrlänge (L)	Gesamtlänge
TYMOOV 10 Nm und 20 Nm	395 mm	422 mm

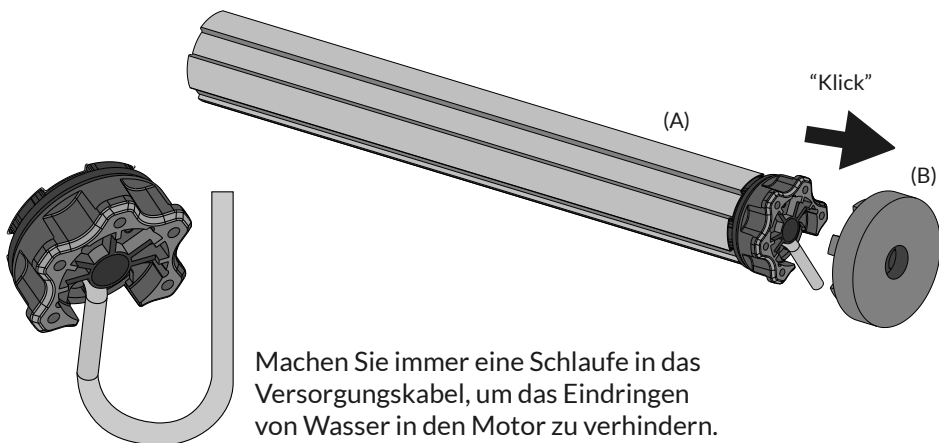
1.3 Position des Motorkopfes

Der Motorkopf muss so in der Welle positioniert werden, dass das Kabel im unteren Teil horizontal ausgerichtet ist.



1.4 Montage des Motors auf seiner Halterung

Schieben Sie die Welle mit dem Motor (A) auf die Halterung (B), bis ein „Klick“ zu hören ist.

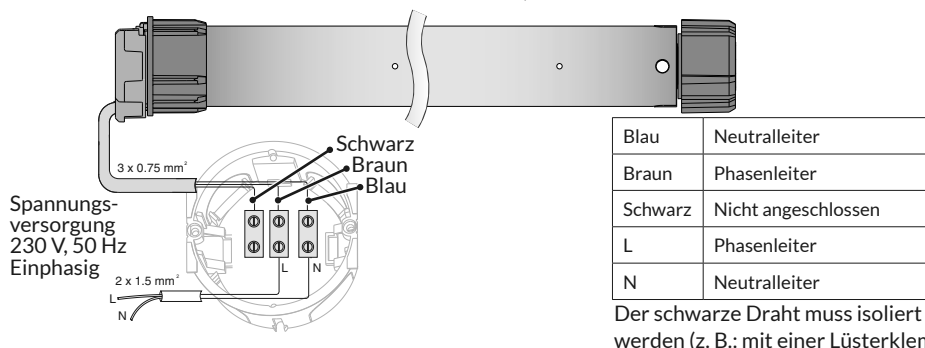


2/ Anschluss

Der elektrische Anschluss hat gemäß den Normen EN, IEC sowie den gültigen nationalen Vorschriften zu erfolgen (z. B.: NF C15-100 für Frankreich). In allen Fällen, muss die Spannungsunterbrechung durch eine allpolige Trennvorrichtung entsprechend der geltenden Installationsanweisung weiterhin möglich sein. Enthält der Lieferumfang des Motors ein Stromkabel vom Typ H05VVF, dann kann dieses nur im Außenbereich verwendet werden, sofern es in einem UV-beständigen Schacht verlegt wird.

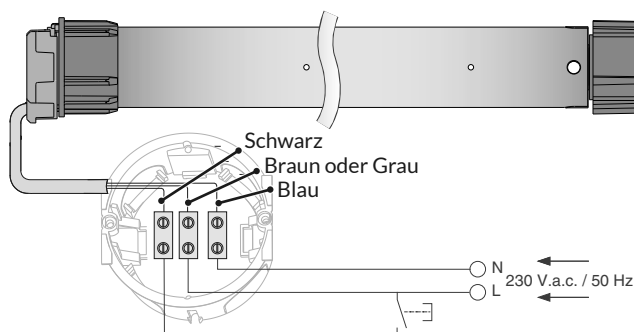
Bei der Verwendung im Außenbereich muss der Motor über ein RNF- bzw. RRF-Gummikabel mit einem Kohlenstoffgehalt von mindestens 2 % angeschlossen werden. Bitte wenden Sie sich an die Vertriebsleitung.

2.1 Anschluss ohne Druckschalter, nur mit Sender



2.2 Anschluss mit Druckschalter

Der Motor TYMOOV RP kann auch drahtgebunden gesteuert werden. Die Steuerung erfolgt durch einen Druckschalter. Der Motor wird sequentiell gesteuert (Auf ... Stopp ... Ab ... Stopp ... Auf ...).



3/ Erste Inbetriebnahme

Bei der ersten Inbetriebnahme hebt der Motor den Rollladen kurz auf und senkt diesen wieder ab, um die Bereitstellung für die Zuordnung zu melden. Die Motoren befinden sich automatisch in der Wartestellung für die Zuordnung. Sie haben 5 Minuten nach der Inbetriebnahme, um den Motor einem Bedienelement zuzuordnen.

DE

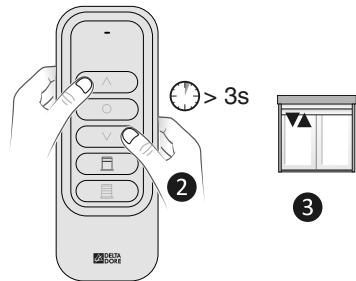
3.1 Zuordnen einer Fernbedienung mit einem Motor

3.1.1 1. Fall: Nur ein Motor wird versorgt

❶ Der Motor wartet auf die Zuordnung.

❷ Drücken Sie auf der Fernbedienung gleichzeitig 3 Sekunden auf und , bis die rote Kontrollleuchte leuchtet. Lassen Sie wieder los.

Bei der Erfassung eines Motors, leuchtet die Kontrollleuchte kurz grün auf.



❸ Nach einigen Sekunden bewegt sich der Rollladen 2-mal kurz, um die Zuordnung zu bestätigen.

Die Fernbedienung ist zugeordnet und der Motor schaltet automatisch in den Modus „Einstellen der Anschläge“ um.

3.1.2 2. Fall: Mehrere Motoren werden versorgt

❶ Drücken Sie auf der Fernbedienung gleichzeitig 3 Sekunden auf und , bis die rote Kontrollleuchte leuchtet. Lassen Sie wieder los.

Die Fernbedienung sucht nach eventuellen Motoren.

Die Kontrollleuchte blinkt (blitzt) rot und anschließend grün, bis ein neuer Motor erfasst wurde.

❷ Drücken Sie so oft wie nötig auf , um den zuzuordnenden Motor auszuwählen, sobald die Kontrollleuchte rot blinkt.

Der entsprechende Rollladen bewegt sich 1-mal.

❸ Drücken Sie kurz auf , sobald der Motor gefunden wurde.

❹ Nach einigen Sekunden bewegt sich der Rollladen 2-mal, um die Zuordnung zu bestätigen.

Drücken Sie 3 Sekunden auf , um den Zuordnungsmodus zu verlassen. Sie können jetzt in den Modus „Einstellen der Anschläge“ übergehen.

3/ Erste Inbetriebnahme

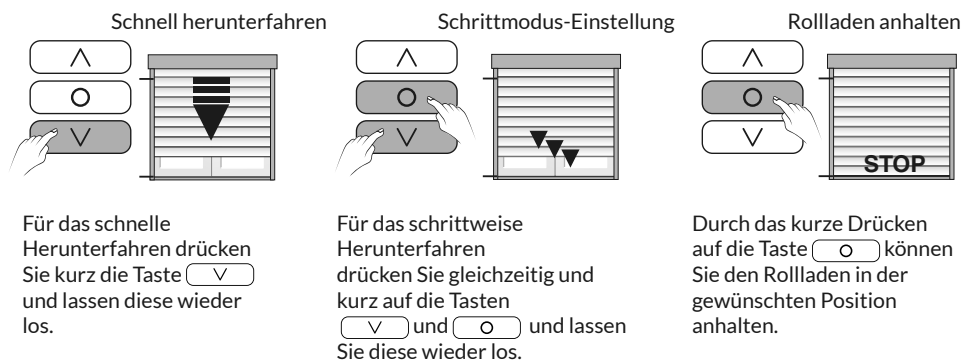
3.2 Einstellen der Anschläge

Sind obere und untere Anschläge vorhanden, können Sie die automatische Betriebsart verwenden. Der Motor erfasst somit seine Endlagen automatisch. Ist kein oberer Anschlag und/oder keine automatische Verriegelung vorhanden, müssen Sie die Endlagen manuell festlegen. Im Schrittmodus können Sie den Rollladen präzise in der gewünschten Position anhalten.

Sie haben mehrere Möglichkeiten zur Konfiguration der Anschläge:

- zwei automatische Anschläge
- 1 manueller Anschlag und 1 automatischer Anschlag
- 2 manuelle Anschläge

Prinzip



Die Anschläge können in beliebiger Reihenfolge eingelesen werden. Als erster Anschlag kann der obere oder der untere Anschlag gewählt werden.

3.2.1 Speichern von zwei automatischen Anschlägen

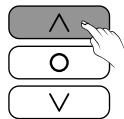
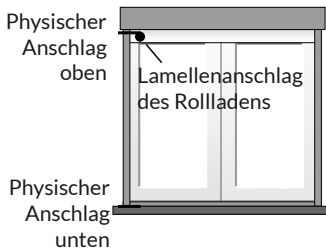
Es kann sein, dass sich der Rollladen beim Betätigen der Taste in die entgegengesetzte Richtung bewegt.

In diesem Fall können Sie die Richtung umkehren, durch kurzes Drücken der Taste B unter der Vorderseite der Fernbedienung, bis die Kontrollleuchte grün blinkt.

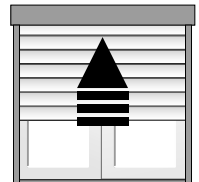
Drücken Sie anschließend gleichzeitig 3 Sekunden auf die Tasten Auf/Ab.

Automatisches Verlassen des Modus. Andernfalls erkennt der Motor selbst die Drehrichtung, wenn sich der Rollladen in der vertikalen Position befindet.

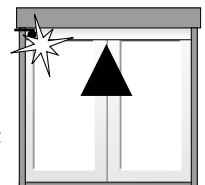
① Oberer automatischer Anschlag



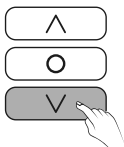
Drücken Sie kurz die Taste , um den Rollladen an den oberen Anschlag zu bringen.



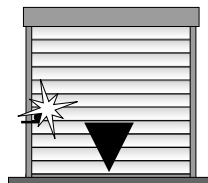
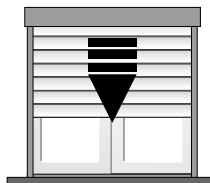
Das Speichern der Anschläge erfolgt automatisch. Der Motor schaltet sich kurz ein.



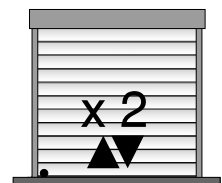
② Unterer automatischer Anschlag



Drücken Sie kurz die Taste , um den Rollladen an den unteren Anschlag zu bringen.



Das Speichern der Anschläge erfolgt automatisch.



Der Motor schaltet sich 2-mal ein.

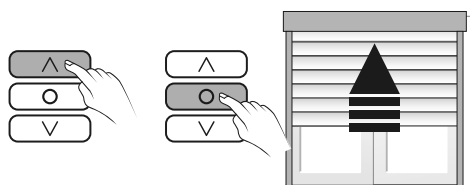
③ Die Anschläge wurden gespeichert

Beim nächsten Erreichen der Anschläge, blockiert sich der Rollladen nicht. Der Motor fährt zurück, um sicherzustellen, dass der Rollladen nicht zu stark aufsitzt.

3/ Erste Inbetriebnahme

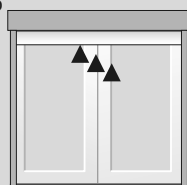
3.2.2 Speichern eines manuellen und eines automatischen Anschlags

1 Bringen Sie den Rollladen in die gewünschte Position



Drücken Sie auf die Taste , um den Rollladen in die gewünschte Position zu bringen und drücken Sie auf , um ihn zu stoppen.

Schrittweiser Betrieb

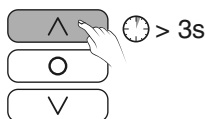


Für die schrittweise Bewegung drücken Sie kurz gleichzeitig auf und kurz auf die Tasten  und  und lassen diese wieder los.

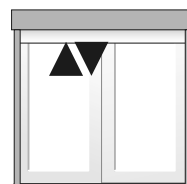
2 Speichern der Position des manuellen Anschlags



Drücken Sie auf die Taste B unter der Vorderseite der Fernbedienung, bis die Kontrollleuchte grün blinkt.

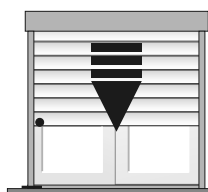
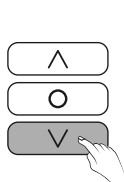


Drücken Sie ~3 Sekunden auf die Taste , bis sich der Motor kurz einschaltet.

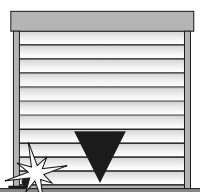


Der Motor schaltet sich kurz ein

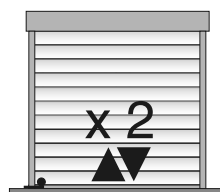
3 Automatische Anschläge



Drücken Sie auf die Taste , um den Rollladen in die Position des unteren Anschlags zu bringen.



Die Speicherung des Anschlags geschieht automatisch.



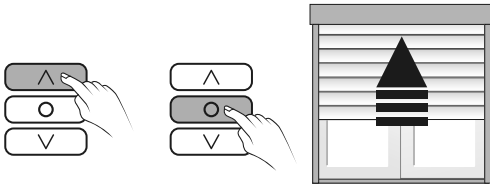
Der Motor schaltet sich 2-mal kurz ein

4 Die Anschläge wurden gespeichert

Beim nächsten Erreichen der Anschläge, blockiert sich der Rollladen nicht. Der Motor fährt zurück, um sicherzustellen, dass der Rollladen nicht zu stark aufsitzt.

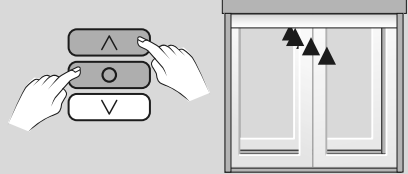
3.2.3 Speichern von zwei manuellen Anschlägen

1 Bringen Sie den Rollladen in die gewünschte Position



Drücken Sie auf die Taste , um den Rollladen in die gewünschte Position zu bringen und drücken Sie auf , um ihn zu stoppen.

Schrittweiser Betrieb



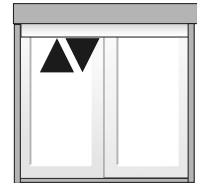
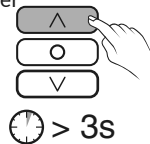
Für die schrittweise Bewegung drücken Sie kurz gleichzeitig auf und kurz auf die Tasten  und  und lassen diese wieder los.

2 Speichern der Position des 1. Anschlags (z. B.: manueller Anschlag oben)



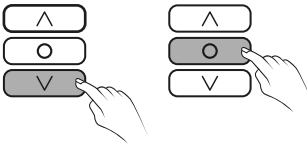
Drücken Sie auf die Taste B unter der Vorderseite der Fernbedienung, bis die Kontrollleuchte grün blinkt.

Drücken Sie ~3 Sekunden auf die Taste , bis sich der Motor kurz einschaltet. Der obere manuelle Anschlag wurde gespeichert.

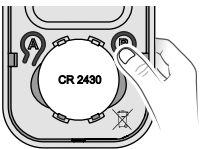
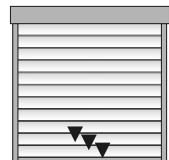
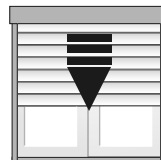


Der Motor schaltet sich kurz ein.

3 Speichern der Position des 2. Anschlags (z. B.: manueller Anschlag unten)

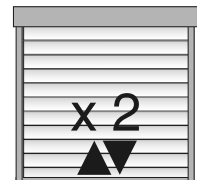
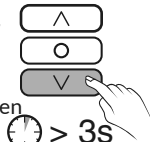


Drücken Sie die Taste , um den Rollladen in die gewünschte Position zu bringen und drücken Sie auf , um den Rollladen anzuhalten.



Drücken Sie auf die Taste B unter der Vorderseite der Fernbedienung, bis die Kontrollleuchte grün blinkt.

Drücken Sie anschließend 3 Sekunden auf die Taste , bis sich der Motor kurz einschaltet. Der untere manuelle Anschlag wurde gespeichert.



Der Motor bestätigt die Speicherung der 2. Endlage, indem er sich anschließend 2-mal einschaltet.

4 Die Anschläge wurden gespeichert. Verlassen des Einstellungs-Modus.

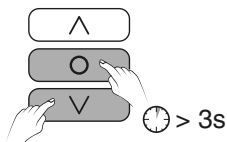
4/ Ändern der Anschläge

Vor der Änderung der Anschlagpositionen müssen diese zunächst gelöscht und dann wieder neu gespeichert werden.

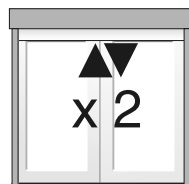
Gehen Sie wie folgt vor, um diese zu löschen:



Drücken Sie auf die Taste B unter der Vorderseite der Fernbedienung, bis die Kontrollleuchte grün blinkt.



Drücken Sie mindestens 3 Sekunden lang gleichzeitig die Tasten und , bis die Kontrollleuchte leuchtet.



Der Motor schaltet sich kurz 2-mal ein.

Die Anschläge wurden gelöscht.

Der Abschnitt 3.2 „Einstellen der Anschläge“ erklärt, wie die Anschläge neu gespeichert werden können.

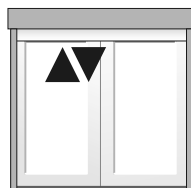
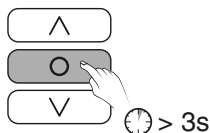
5/ Zuordnen eines weiteren Senders

Der Motor wurde bereits einem Sender zugeordnet.

Sie können verschiedene Sender der X3D-Produktreihe (Telefonmodem, weitere Fernbedienung ...) der Auf-/Ab-Funktion des Motors zuordnen. Anzahl der Sender, die zugeordnet werden können: max. 16

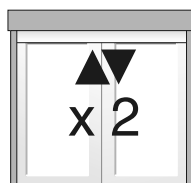
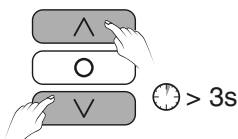
Nähere Hinweise zum Zuordnen der Sender finden Sie in den Anleitungen der betreffenden Geräte.

Drücken Sie am bereits zugeordneten Sender gleichzeitig 3 Sekunden lang auf die Taste , bis sich der Motor kurz einschaltet.



**Bestätigen Sie am zuzuordnenden Sender
(z. B.: neue Fernbedienung)**

Drücken Sie auf der neuen Fernbedienung gleichzeitig und mehr als 3 Sekunden auf die Tasten und bis die Kontrollleuchte leuchtet.



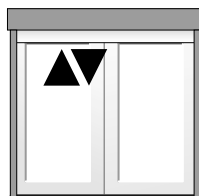
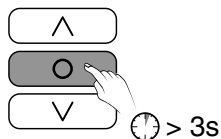
Die neue Fernbedienung wurde dem Motor zugeordnet.

Der Motor schaltet sich 2-mal kurz ein.

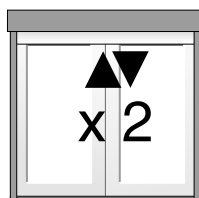
6/ Zuordnen eines Rauchmelder

Sie möchten das Öffnen der Rollläden im Falle der Rauchmeldung steuern können

Drücken Sie am bereits zugeordneten Sender gleichzeitig 3 Sekunden lang auf die Taste , bis sich der Motor kurz einschaltet.



Drücken Sie die Taste des Melders.
Der Motor schaltet sich 2-mal kurz ein.



7/ Gruppensteuerung

Wenn die Motoren einer bidirektionalen Gruppensteuerung zugeordnet sind, dann werden sie kurz nacheinander (100 ms) eingeschaltet, um die Überlastung der Stromleitung bei der Aktivierung zu vermeiden.

- Falls alle Motoren gemeinsam einer Gruppensteuerung zugeordnet wurden, dann werden die Motoren in der Reihenfolge der Zuordnung dieser aktiviert.

Beispiel: Es kann sein, dass zuerst ein Motor im Wohnzimmer, dann einer in einem Schlafzimmer und schließlich ein zweiter Motor im Wohnzimmer eingeschaltet wird. Es kann somit ein zeitlicher Abstand zwischen der Aktivierung der Motoren im Wohnzimmer beobachtet werden.

- Wenn Sie die Reihenfolge der Motoraktivierung genau festlegen möchten, dann müssen Sie die Motoren in dieser Reihenfolge zuordnen.
Lesen Sie hierfür die Anleitung der einzelnen Fernbedienungen.

Beispiel: Falls Sie im Wohnzimmer über 3 Motoren verfügen, ordnen Sie einen nach dem anderen mit der Fernbedienung zu, um diese nahezu gleichzeitig zu schließen.

8/ Eine oder mehrere Zuordnungen löschen

8.1 Eine Zuordnung löschen

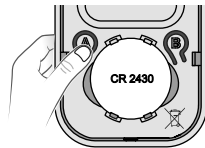
- Nehmen die Vorderseite der Fernbedienung ab.
- Drücken Sie auf die Taste A.

Die rote Kontrollleuchte blinkt (Blinklicht).

- Drücken Sie mehrmals auf ☐, um den zu löschenden Motor (bzw. Empfänger) einzuschalten.
- Drücken Sie auf ☐.

Der Motor schaltet sich kurz ein

- Drücken Sie auf die Taste A, um zu verlassen.



8.2 Alle Zuordnungen löschen

- Nehmen die Vorderseite der Fernbedienung ab.
- Drücken Sie auf die Taste A.

Die rote Kontrollleuchte blinkt (Blitzlicht).

- Drücken Sie gleichzeitig 3 Sekunden auf die Tasten ☐ und ☐.
- Drücken Sie auf die Taste A, um zu verlassen.

Alle dem Motor zugeordneten Sender sind gelöscht.

9/ Hinderniserkennung

Die Motoren der Produktreihe TYMOOV verfügen über eine eingebaute Hinderniserkennung.

Blockiert der Motor aufgrund eines Hindernisses, fährt er um ungefähr 15 cm hoch. Die Hinderniserkennung wird nur im Falle einer Speicherung der Anschläge durchgeführt.

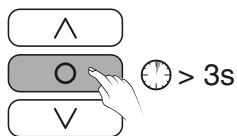
DE

Einstellen der Empfindlichkeit der Hinderniserkennung

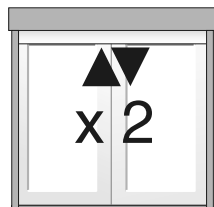
Bei der fehlerhaften Hinderniserkennung, kann die Empfindlichkeit dieses Systems gesenkt werden.



Drücken Sie auf die Taste B unter der Vorderseite der Fernbedienung, bis die Kontrollleuchte grün blinkt.



Drücken Sie mindestens 3 Sekunden lang die Taste , bis die Kontrollleuchte leuchtet.



Der Motor schaltet sich kurz ein:
1-mal = hohe Empfindlichkeit
2-mal = niedrige Empfindlichkeit

Wiederholen Sie die oben aufgeführten Schritte, um den Modus zu wechseln.

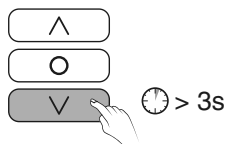
10/ Zurücksetzen auf die Werkseinstellungen

Beim Zurücksetzen auf die Werkseinstellungen werden alle Programme und Zuordnungen gelöscht.

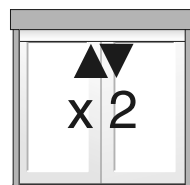
Hierfür darf die Fernbedienung nur einem einzigen Motor zugeordnet sein.



Drücken Sie 2-mal auf die Taste B unter der Vorderseite der Fernbedienung, bis die Kontrollleuchte orange blinkt.



Drücken Sie mindestens 3 Sekunden auf die Taste , bis die Kontrollleuchte leuchtet.



Der Motor schaltet sich 2-mal kurz ein. Dann wird der Motor einmal aktiviert, um zu signalisieren, dass er auf die Zuordnung wartet.

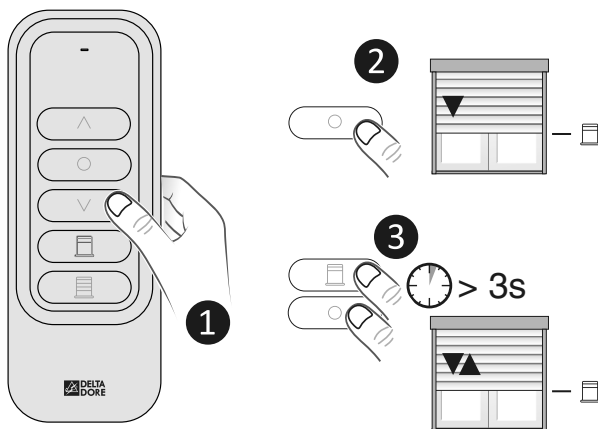
Alle Einstellungen und Zuordnungen des Motors wurden gelöscht.

11/ Zwischenstellungen

Sie können bis zu 2 Zwischenstellungen speichern:  und .

1 2 Bringen Sie den Rollladen in die gewünschte Position.

3 Drücken Sie 3 Sekunden auf  und , um die Position zu speichern.
Der Rollladen schaltet sich kurz ein, um die Speicherung zu bestätigen.
Lassen Sie wieder los.



Schritte für die bevorzugte Position Nr. 2 wiederholen.

12/ Zuordnen mit einer Alarmzentrale

Diese Funktion ist nur mit den Motoren der Produktreihe „Radio Performance“ DxRP und xRP möglich. Sie kann nicht mit den Motoren der Produktreihe „Radio Efficacité“ RE verwendet werden.



Die Einbruchsmeldung kann nur dann aktiviert werden, wenn der untere Anschlag automatisch verriegelt werden kann.

DE

Der Motor kann im Modus Einbruchssicherung einer Alarmzentrale zugeordnet werden (Rollladen wird von Hand angehoben).

So können Sie den Modus Einbruchssicherung konfigurieren:

- Ordnen Sie den Modus Einbruchssicherung des Motors der Alarmzentrale zu.
- Programmieren Sie die Betriebsart des Motors.

Die Überwachung des Modus Einbruchssicherung ist nur aktiv, wenn die Alarmzentrale scharfgeschaltet und der Rollladen geschlossen ist.

12.1 Zuordnen des Modus Einbruchssicherung des Motors mit der Alarmzentrale

1 Die Alarmzentrale in den Modus „Produkt hinzufügen“ bringen



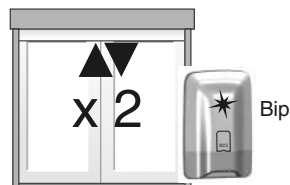
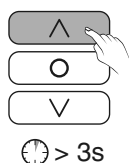
Bringen Sie die Alarmzentrale in den Wartungsmodus und anschließend in den Modus „Produkt hinzufügen“.

2 Den Modus Einbruchssicherung der Alarmzentrale zuordnen



Drücken Sie 2-mal auf die Taste B unter der Vorderseite der Fernbedienung, bis die Kontrollleuchte orange blinkt.

Drücken Sie ~3 Sekunden auf die Taste , bis sich der Motor kurz einschaltet. Die Alarmzentrale piept einmal.



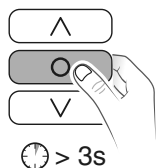
Die Alarmzentrale piept einmal. Der Rollladen schaltet sich zweimal kurz ein.

Der Modus Einbruchssicherung des Motors wurde der Alarmzentrale zugeordnet.

12/ Zuordnen mit einer Alarmzentrale

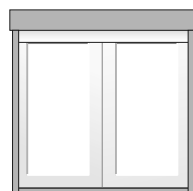
12.2 Festlegen der Betriebsart des Motors

	Scharfschalten der Alarmzentrale	Unscharfschalten der Alarmzentrale
Betriebsart (Standard)	Der Rollladen wird geschlossen	Der Rollladen bleibt in Position
Betriebsart 2	Der Rollladen wird geschlossen	Der Rollladen wird geöffnet
Betriebsart 3	Der Rollladen bleibt in Position	Der Rollladen bleibt in Position



➊ Drücken Sie 2-mal auf die Taste B unter der Vorderseite der Fernbedienung, bis die Kontrollleuchte orange blinkt.

➋ Drücken Sie anschließend ~3 Sekunden auf die Taste ○, bis sich der Motor kurz einschaltet.



Der Motor schaltet sich kurz ein.

Der Motor schaltet sich 1-mal ein: Betriebsart 1
 Der Motor schaltet sich 2-mal ein: Betriebsart 2
 Der Motor schaltet sich 3-mal ein: Betriebsart 3

Um zwischen den Betriebsarten umzuschalten, wiederholen Sie die Schritte ➊ und ➋.

Funktionsprinzip der 1. und 2. Betriebsart:

Beim Scharfschalten der Überwachung, wird der Rollladen vollständig geschlossen.

13/ Sie haben Ihre Fernbedienung verloren oder sie funktioniert nicht mehr

Unterbrechen Sie die Spannungsversorgung des Motors, warten Sie 10 Sekunden und stellen Sie die diese wieder her.

Andere Motoren sind mit demselben Sicherheitsschalter verbunden und sind vom Wechsel der Fernbedienung nicht betroffen.

Betätigen Sie jeweils einmal beide Elemente (mit der Master-Fernbedienung), nach der erneuten Inbetriebnahme, bevor Sie die neue Fernbedienung zuordnen.

Mit einer neuen Fernbedienung:

- Drücken Sie 2-mal auf die Taste B unter der Vorderseite der Fernbedienung, bis die Kontrollleuchte orange blinkt.
- Drücken Sie 3 Sekunden auf ○ und √, bis die Kontrollleuchte nicht mehr blinkt.
Der Motor (bzw. Empfänger) verfügt über keine Zuordnung mehr.
- Wiederholen Sie die Zuordnungsschritte, um die neue Fernbedienung zuzuordnen.

DE

14/ Hilfe

Falls der Motor nicht funktioniert:

- Prüfen Sie anhand der Abbildungen im Kapitel „Anschluss“, ob die Verkabelung korrekt ist.
- Prüfen Sie, ob die Spannungsversorgung über das Netz gewährleistet wird.
- Prüfen Sie, ob sich der Motor im Wärmeschutzmodus befindet. Warten Sie in diesem Fall einige Minuten, bis sich der Motor abgekühlt hat.
- Prüfen Sie, ob ein Fehler bei der Endlagenjustierung vorliegt und stellen Sie diese gegebenenfalls neu ein.

Die Endlagen werden nicht eingehalten:

- Prüfen Sie die mechanischen Bestandteile des Systems (Stabilisierung, Spiel, Verformungen etc.)
- Prüfen Sie, ob ein Fehler bei der Einstellung der Endlagen vorliegt und stellen Sie diese neu ein.

Es kann sein, dass sich der Rollladen nach dem Einlernen beim Betätigen der Taste in die entgegengesetzte Richtung bewegt.

In diesem Fall können Sie die Richtung umkehren, durch kurzes Drücken der Taste B unter der Vorderseite der Fernbedienung, bis die Kontrollleuchte grün blinkt.

Drücken Sie anschließend gleichzeitig 3 Sekunden auf die Tasten Auf/Ab.

● **Die grüne Kontrollleuchte blinkt nach einem kurzen Druck auf die Taste B nicht.**

- Der Fernbedienung sind mehrere Motoren zugeordnet.

In diesem Fall haben Sie keinen Zugang auf die Einstellungsmodi.

Für die Einstellungen darf die Fernbedienung nur einem einzigen Motor zugeordnet sein.



www.deltadore.com

02/19



2704653 Rev.02